

طراحی نمودارهای کنترل مبتنی بر باقیماندها برای پایش پروفایلهای خطی ساده در فرایندهای تولید کوتاهمدت

سید بابک خلیلی دبلیو (کارشناس ارشد)

گروه مهندسی صنایع، دانشکده فنی و مهندسی، دانشگاه یام نور، مرکز تهران شمال

امیرحسین امیری* (دانشیار)

پیمان خسروی (کارشناس ارشد)

گروه مهندسی صنایع، دانشکده فنی و مهندسی، دانشگاه شاهد

گاهی مشخصه‌های کیفی به صورت رابطه‌ی میان متغیرهای مستقل و پاسخ توصیف می‌شوند که محققان به آن پروفایل می‌گویند. همچنین در سیاری از فرایندها، همانند فرایندهای تولید کوتاهمدت پارامترهای فرایند در مراحل اولیه از پیش معلوم نیست و نمونه‌های اولیه برای اجرای مرحله ۱ و تخمین پارامترهای فرایند در حالت تحت کنترل وجود ندارد. در این مقاله، نمودارهایی برای پایش مشخصه‌های کیفی فرایندهای تولید کوتاهمدت که توسط پروفایلهای خطی ساده توصیف می‌شوند با رویکرد پایش میانگین و پراکنده‌گی باقیمانده‌ها طراحی شده است که قادرند از همان مراحل ابتدایی فرایند را پایش کنند و هم زمان تخمین پارامترهای فرایند را نیز روزآمد کنند. عملکرد نمودارهای کنترل پیشنهادی با عملکرد یکی از روش‌های موجود در پیشینه از طریق شبیه‌سازی مقایسه شده است. نتایج نشان می‌دهد که نمودارهای کنترل پیشنهادی از عملکرد مناسبی در کشف تعییرات متوسط و بزرگ بر حسب متوسط طول دنباله‌ی خارج از کنترل برخوردار هستند.

khalilideilami@yahoo.com
amiri@shahed.ac.ir
p_khosravi70@yahoo.com

واژگان کلیدی: نمودار کنترل، فرایندهای تولید کوتاهمدت، پایش فرایند، پروفایل خطی ساده، نمودار میانگین متحرک موزون نمایی.

۱. مقدمه

صورت می‌گیرد. روش‌های آماری مختلفی برای هریک از این دو مرحله مناسب هستند و برای هر یک نیز معیارهای آماری متفاوتی وجود دارد. در مرحله ۱ پروفایلهای خطی ساده تاکنون تحقیقات زیادی صورت گرفته است. در مرحله ۱، مجموعه‌ی از داده‌ها از گذشته در دسترس است که هدف آن کسب اطلاعات در مورد پراکنده‌گی فرایند در طول زمان، ارزیابی پایداری فرایند و برآورد پارامترهای فرایند در حالت تحت کنترل است. در روش‌های مربوط به این مرحله مقدار ثابتی برای احتمال خطای نوع ۱ منظور می‌شود و پس از محاسبه حدود کنترل، توان آزمون با اعمال جابه‌جایی (شیفت)‌های مختلف در پارامترهای مختلف محاسبه و از آن برای مقایسه‌ی عملکرد آماری نمودارهای کنترل استفاده می‌شود. اما هدف از مرحله ۲، کشف سریع جابه‌جایی و روند در پارامترهای فرایند بر اساس مقادیر طراحی شده در مرحله ۱ است. این موضوع معمولاً به وسیله‌ی معیار متوسط طول دنباله (ARL) دارد.

از طرفی، تحقیقات مرتبط با پایش پروفایل‌ها بر اساس تقسیک دو مرحله پروفایل و نوع مرحله دسته‌بندی می‌شود. از جمله انواع مختلف پروفایل‌ها می‌توان به پروفایلهای خطی ساده، خطی چندگانه و چندجمله‌ی اشاره کرد. از آن جایی که در این مقاله از همان مراحل ابتدایی پایش آغاز می‌شود، فقط به مرور پیشینه‌ی

از طرفی، تحقیقات مرتبط با پایش پروفایل‌ها بر اساس تقسیک دو مرحله

* نویسنده مسئول

تاریخ: دریافت ۱۷، ۱۳۹۷/۴/۱، اصلاحیه ۱۱، ۱۳۹۸/۳/۱۱، پذیرش ۷/۷/۱۳۹۸.

DOI:10.24200/J65.2019.51025.1884

و واریانس فرایند در چهار حالت بررسی شده است. سپس زاتک^[۱۶] یک نمودار CUSUM برای پایش فرایندهای موقتی طراحی کرد. سالیوان و همکاران^[۱۷] یک نمودار کنترل خود آغازکننده ارائه کردند که از انحراف هر بردار مشاهده شده نسبت به میانگین تمام مشاهدات قبلی برای پایش فرایند استفاده و آماره‌های مربوط در قالب نمودارهای کنترل چند متغیره مانند T^3 هتاینگ و MEWMA استفاده می‌کنند. سپس کوسنبری^[۱۸] مطالعه‌ی بر روی قوانین حساس‌سازی و تأثیر آنها بر عملکرد آماره‌ی Q انجام داد که در این مطالعه، قانون حساس‌سازی \bar{Q} نمونه از ۵ نمونه‌ی متوالی خارج از حدود هشدار یک انحراف معیار به عنوان مناسب‌ترین قانون برای عملکرد رضایت‌بخش نمودارهای تلفیقی EWMA-Q و CUSUM-Q شناخته شد. برای پایش پروفایلهای خطی نیز نمودارهای کنترل خود آغازکننده توسعه داده شده است که در ادامه به مرور آنها پرداخته می‌شود. نو و همکاران^[۱۹] یک نمودار کنترل خود آغازکننده برای پایش پروفایل خطی ساده برپایه‌ی باقی‌مانده‌های بازگشتی پیشنهاد کردند. همچنین امیری و همکاران^[۲۰] یک نمودار کنترل خود آغازکننده Max-CUSUM را برای پایش هم‌زمان پارامترهای پروفایلهای خطی ساده توسعه دادند. تسانگ و همکاران^[۲۱] یک نمودار پایش خود آغازکننده را برای کشف هم‌زمان تغییرات در واریانس و ضربایل رگرسیون در پروفایلهای خطی با توزیع نامشخص خطای پیشنهاد کردند. خسروی و امیری^[۲۲] سه نمودار کنترل خود آغازکننده را برای پایش پروفایلهای رگرسیون لجستیک پیشنهاد کردند. این نمودارها، پروفایلهای مذکور را که بین‌گر ارتباط بین یک متغیر پاسخ با توزیع بینم و متغیرهای مستقل‌اند، پایش می‌کنند.

در مقاله‌ی پیش رو، رویکرد جدیدی برای پایش فرایندهای تولید کوتاه‌مدت که مشخصه‌ی کیفی در آنها به صورت یک پروفایل خطی ساده است، ارائه شده است. در رویکرد پیشنهادی باقی‌مانده‌های پروفایل خطی ساده در طول زمان و از همان ابتدای شروع فرایند مورد پایش قرار می‌گیرند. باقی‌مانده‌ها در واقع اختلاف‌های بین خط مرجع و پروفایلهای نمونه هستند. اگر این باقی‌مانده‌ها خیلی بزرگ شوند، می‌توان با در نظر گرفتن معیارهای نتیجه گرفت که فرایند خارج از کنترل است. پس از میانگین و پراکنده‌ی باقی‌مانده‌ها به عنوان معیاری برای ارائه‌ی روش و نمودار کنترلی مربوط بهره گرفته شده است. روش‌ها و نمودارهای پیشنهادی در این رویکرد از عملکرد مناسبی برخوردارند. ویژگی روش‌های پیشنهادی این مقاله آن است که آماره‌ها و نمودارهای جدیدی ارائه شده است که می‌توانند به طور مؤثر و کارا تغییرات کوچک در پارامترهای پروفایل را به سرعت کشف کنند. در ضمن جایگاه روش‌های پیشنهادی این مقاله در ادبیات پایش پروفایل‌ها در حوزه‌ی پایش پروفایلهای خطی ساده است و بر مبنای پایش میانگین و پراکنده‌ی باقی‌مانده‌ها طراحی شده است. این مقاله در حوزه‌ی توسعه‌ی نمودارهای کنترل خود آغازکننده در پایش پروفایل‌ها و مبتنی بر نمودار کنترل EWMA است.

در ادامه‌ی مقاله‌ی حاضر، در بخش دوم به معرفی پروفایلهای خطی ساده پرداخته شده است. در بخش سوم روش‌ها و نمودارهای پیشنهادی مقاله آورده شده است. بخش چهارم عملکرد روش‌ها و مقایسه‌ی مربوط را نشان می‌دهد و در نهایت در بخش آخر نتیجه‌گیری و پیشنهاد برای تحقیقات آتی ارائه شده است.

۲. پروفایلهای خطی ساده

فرض کنید زمین نمونه‌ی که در طول زمان از فرایند گرفته می‌شود، به صورت (x_i, y_{ij}) نمایش داده شود. ن تعداد مشاهدات در هر نمونه‌ی ز است. در این صورت

پایش پروفایلهای خطی ساده است. در این راستا روش‌های متفاوتی برای پایش پروفایلهای خطی ساده در مرحله‌ی ۲ پیشنهاد شده است که از جمله می‌توان به موارد زیر اشاره کرد. کنگ و آلباین^[۲۳] دو نمودار کنترل برای پایش پروفایل خطی ساده پیشنهاد دادند. کیم و همکاران^[۲۴] سه نمودار EWMA^[۲] را برای پایش پارامترهای پروفایل خطی ساده توسعه دادند. سقاپی و همکاران^[۲۵] با استفاده از نمودار CUSUM^۳ پروفایلهای خطی ساده را مورد پایش قرار دادند. خدمتی و نیاکی^[۲۶] با استفاده از روش MaxEWMA^[۴] پروفایل خطی ساده را در فرایندهای چندمرحله‌ی پایش کردند. کاظم‌زاده و همکاران^[۵] روشی برای پایش پروفایلهای خطی ساده در شرایطی که اندازه‌ی نمونه متغیر است، ارائه کردند. سلیمانی و همکاران^[۶] پروفایلهای خطی ساده پیشنهاد کردند نیاکی و همکاران^[۷] یک نمودار کنترل بر اساس آزمون خطی تعییم‌یافته برای پایش ضربایل پروفایل خطی ساده و یک نمودار R^[۸] به منظور پایش واریانس خطای پیشنهاد دادند. اکثر محققان در مطالعات پایش پروفایلهای متغیرهای مستقل را مقدار ثابت فرض می‌کنند؛ با این حال نورالستا و همکاران^[۹] متغیرهای مستقل را به صورت متغیرهای تصادفی در نظر گرفته‌اند و اثر این تصادفی بودن را روی پایش پروفایلهای خطی ساده در مرحله‌ی ۲ بررسی کردند.

در حوزه‌ی پایش پروفایلهای خطی چندگانه، امیری و همکاران^[۱۰] یک روش ساده‌سازی پارامترهای پروفایلهای خطی چندگانه را پیشنهاد دادند. سپس امیری و همکاران^[۱۱] روش‌های تشخیصی در پروفایلهای چندگانه‌ی چندمتغیره را ارائه کردند. قشقابی و امیری^[۱۲] دو نمودار کنترل مجموع مربعات را برای پایش پروفایلهای رگرسیون خطی چندگانه چندمتغیره در مرحله‌ی ۲ توسعه دادند. برای پایش پروفایلهای چندگانه ارائه شده است که می‌توان به مقاله‌ی کاظم‌زاده و همکاران^[۱۳] اشاره کرد که روشی را برای پایش پروفایلهای چندگانه می‌در مرحله‌ی ۲ با در نظر گرفتن فرایند خود همبسته ارائه کردند.

از طرفی، گاهی اوقات در رویه‌های پایش فرایندهای صنعتی امکان اجرای مرحله‌ی ۱ به دلیل هزینه داشتن یا سختی نمونه‌گیری یا زمان بر بودن نمونه‌گیری وجود ندارد. یکی از بهترین مثال‌ها برای این نوع از فرایندها، فرایندهای موقتی و کوتاه مدت است که در آنها نمونه‌ی کافی برای اجرای مرحله‌ی ۱ و تخمین پارامترها وجود ندارد. در چنین شرایطی محققان به فکر طراحی نمودارهایی افتادند که برای پایش فرایند نیازی به نمونه‌های اولیه‌ی زیادی نداشته باشند. در فرایندهای کوتاه مدت از آن جایی که پارامترهای فرایند ناشناخته هستند و نمونه‌های کافی برای تخمین پارامترها در دسترس نیست، از نمودارهای کنترل خود آغازکننده برای پایش استفاده می‌شود. از آن جایی که در این فرایندها زمان بی بردن به وجود تغییرات کوچک مد نظر است، باید از نمودارهایی استفاده کرد که سرعت لازم را برای کشف تغییرات در زمان کوتاه داشته باشند. به نوعی می‌توان پیشینه را در این حوزه در به کارگیری دو نوع نمودار EWMA و CUSUM همراه با رویکردها و آماره‌های متناسب با شرایط تولید کوتاه‌مدت دسته‌بندی کرد. در ادامه روش‌ها و نمودارهایی که تاکنون در این راستا ارائه شده‌اند، معرفی شده است. اولین باره‌اوکیزی^[۱۴] یک نمودار کنترل خود آغازکننده CUSUM برای پایش میانگین و واریانس ارائه کرد. در این مقاله دو نمودار کنترل CUSUM ارائه شد که یکی برای پایش میانگین و دیگری برای پایش واریانس طراحی شده بود. پس از آن کوسنبری^[۱۵] آماره‌ی Q را برای پایش فرایندهای موقتی توسعه داد که این آماره بر اساس معلوم بودن یا نبودن میانگین

کوسنبری^[۱۵] پیشنهاد شده است بر اساس مقدار میانگین باقیمانده‌ها در هر نمونه به صورت رابطه‌ی γ بازنویسی می‌شود:

$$Q_j = \Phi^{-1} \left[G_{j-1} \left(\frac{\bar{e}_j \sqrt{n} - \gamma}{S_{\cdot, m-1}} \right) \right], \quad (۷)$$

که در این رابطه:

(۸). Φ^{-1} : معکوس تابع توزیع تجمعی نرمال استاندارد است؛

(۹). G_{j-1} : تابع توزیع تجمعی t با $1-j$ درجه آزادی است.

در نتیجه آماره‌ی Q دارای توزیع نرمال استاندارد است، همچنین در این رابطه:

$$S_{\cdot, m-1}^2 = \left(\frac{1}{j-1} \right) \sum_{j=1}^{m-1} (\bar{e}_j \sqrt{n} - \gamma)^2; \quad j = 2, 3, \dots \quad (۸)$$

به منظور افزایش حساسیت روش پیشنهادی به تغییرات کوچک فرایند در طول زمان از ترکیب آماره‌ی Q با آماره‌ی EWMA استفاده می‌شود که آماره‌ی نهایی به صورت زیر خواهد بود:

$$Z_j = \lambda Q_j + (1-\lambda) Z_{j-1}. \quad (۹)$$

که مقدار حدود کنترل آماره به صورت زیر محاسبه می‌شود:

$$UCL = L_{\bar{e}} \sqrt{\frac{\lambda}{2-\lambda}}; \quad LCL = -UCL \quad (۱۰)$$

که $1 < \gamma < 0$ ضریب هموارسازی است و مقدار $L_{\bar{e}}$ با استفاده از شبیه‌سازی به گونه‌ی محاسبه می‌شود که یک مقدار ARL تحت کنترل از پیش تعیین شده به دست آید.

۲. آماره‌ی T برای پایش میانگین باقیمانده‌ها

مشابه روش آماره‌ی Q ، بردار \bar{e} با استفاده از توزیع $N(\mu, \sigma^2)$ در نظر بگیرید. e_j دارای توزیع را به عنوان مجموعه‌ی باقیمانده‌ها با اندازه‌ی n در نظر بگیرید. e_j در نتیجه مجموعه‌ی $(\bar{e}_1, \bar{e}_2, \dots, \bar{e}_n)$ از توزیع $N(\mu, \sigma^2)$ پیروی می‌کند. حال فرض کنید که آماره‌ی T_j به صورت $T_j = \frac{\sqrt{n}(\bar{x}_j - \mu)}{S_j}$ تعریف شود که از توزیع t_{n-1} پیروی می‌کند؛ در این صورت آماره‌ی نهایی روش T برای پایش میانگین باقیمانده‌ها به صورت زیر ارائه می‌شود:

$$T_j = \frac{\sqrt{n}\bar{e}_j}{S_{\bar{e}_j}} \sim t_{n-1}, \quad (۱۱)$$

که مقدار میانگین و واریانس T_j به ترتیب برابر با صفر و $\frac{n-1}{n}$ است. نحوی رسیدن به رابطه^[۱۶] در پیوست الف ارائه شده است. همچنین به منظور افزایش حساسیت روش پیشنهادی به تغییرات کوچک فرایند در طول زمان از ترکیب آماره‌ی T با آماره‌ی EWMA استفاده می‌شود که آماره‌ی نهایی به صورت زیر خواهد بود:

$$Z_j = \lambda T_j + (1-\lambda) Z_{j-1}. \quad (۱۲)$$

پس بر همین اساس حدود کنترل این روش به صورت زیر نوشته می‌شود:

$$UCL = L_T \sqrt{\frac{\lambda(n-1)}{(2-\lambda)(n-3)}}; \quad n \geq 4; \quad LCL = -UCL \quad (۱۳)$$

در حالت تحت کنترل بودن فرایند، رابطه‌ی میان x_i و y_{ij} با یک رابطه‌ی رگرسیونی به صورت زیر نمایش داده می‌شود.

$$y_{ij} = A_0 + A_1 x_i + \varepsilon_{ij}, \quad i = 1, 2, \dots, n, \quad (۱)$$

که ε_{ij} ها متغیرهای تصادفی نرمال با میانگین صفر و واریانس σ^2 هستند که مستقل و هم‌توزیع (i.i.d) هستند. متغیر مستقل x_i به ازای $i = 1, 2, \dots, n$ در پروفایل خطی ساده A_0 و A_1 در نمونه‌ی زام با مشاهدات $i = 1, 2, \dots, n$ در نمونه‌ی مذکور با بهره جستن از برآورد کننده‌های ناریب زیر تخمین زده می‌شوند.

$$a_{1j} = \frac{S_{xy(j)}}{S_{xx}}, \quad (۲)$$

$$a_{0j} = \bar{y}_j - a_{1j} \bar{x}, \quad (۳)$$

$$MSE_j = \frac{1}{n-2} \sum_{i=1}^n (y_{ij} - a_{1j} x_i - a_{0j})^2, \quad (۴)$$

که در این روابط $S_{xx} = \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2$ ، $\bar{x} = (1/n) \sum_{i=1}^n x_i$ و $S_{xy(j)} = \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x}) y_{ij}$ هستند. واضح است که هر چه تعداد نمونه‌های تحت کنترل بیشتر باشد، تخمین‌های مربوط به پارامترها دقیق‌تر خواهد بود.

۳. روش‌های پیشنهادی

در این بخش دو آماره برای پایش میانگین باقیمانده‌ها و یک آماره برای پایش انحراف میار باقیمانده‌ها ارائه شده است که از ترکیب هر دو نمودار کنترل برای پایش پروفایل‌های خطی ساده در فرایندهای تولید کوتاه‌مدت ارائه شده است. در ادامه روش‌های پیشنهادی با ارائه آماره‌های مذکور تشریح می‌شوند.

۱.۳. آماره‌ی Q برای پایش میانگین باقیمانده‌ها

بردار $e_j = (e_{1j}, e_{2j}, \dots, e_{nj})$ ؛ $j = 1, 2, 3, \dots$ را به عنوان مجموعه‌ی باقیمانده‌ها با اندازه‌ی n در نظر بگیرید. منظور از باقیمانده تفاوت میان مقدار مشاهده شده‌ی متغیر پاسخ و مقدار پیش‌بینی شده‌ی آن است که در رابطه^[۵] آمده است. توزیع باقیمانده‌ها نرمال با میانگین صفر و واریانس σ^2 است.

$$e_{ij} = y_{ij} - a_{0j} - a_{1j} x_i; \quad i = 1, 2, \dots, n, \quad j = 1, 2, 3, \dots \quad (۵)$$

که در آن a_{0j} ، a_{1j} به ترتیب تخمین‌های پارامترهای A_0 ، A_1 رابطه‌ی پروفایل مندرج در رابطه^[۱] هستند. برای به کارگیری روش پیشنهادی به میانگین باقیمانده‌ها نیاز است که این میانگین به صورت زیر ارائه می‌شود:

$$\bar{e}_j = (1/n) \sum_{i=1}^n e_{ij}. \quad (۶)$$

میانگین باقیمانده‌ها (\bar{e}_j) دارای توزیع نرمال با میانگین صفر و واریانس σ^2 است. در نتیجه مقدار \bar{e}_j از توزیع $N(\mu, \sigma^2)$ پیروی می‌کند. از آن جایی که در این حالت میانگین معلوم و واریانس نامعلوم است، مقدار آماره‌ی Q که توسط

جدول ۱. مقادیر ثابت (L) حدود کنترل نمودارها به ازای $200 = ARL$

$n = 4$	QMCC	TMCC
$L_\mu(L_{\bar{e}}, L_r)$	۲,۹۵۴	۲,۴۱۵
$L_\sigma(L_{MSE})$	۲,۹۶۵	۲,۹۶۵

۴. ارزیابی عملکرد روش‌های پیشنهادی

در این بخش عملکرد روش‌های پیشنهادی با استفاده از مطالعات شبیه‌سازی ارزیابی می‌شود. معیار ارزیابی در این مطالعه ARL خارج از کنترل است. از آن جاکه عملکرد نمودارهای ارائه شده در این مطالعه به محل وقوع جایه‌جایی در فرایند (τ) وابسته است، تحلیل حساسیتی روی محل وقوع جایه‌جایی در فرایند صورت گرفته است. پروفایل که برای اجرای مطالعات شبیه‌سازی مورد استفاده قرار گرفته است، مشابه مدل پروفایل خطی ساده به کار گرفته شده در مقاله کنگ و آلباین^[۱] است. برای اطلاعات بیشتر درباره این مثال به مقاله کنگ و آلباین^[۱] مراجعه نمایید. مدل پروفایل موردنظر به صورت $z_{ij} = 3 + 2x_i + \varepsilon_{ij}$ است که همان‌طور که پیش‌تر هم گفته شد ε_{ij} یک متغیر تصادفی نرمال مستقل با توزیع همسان (i.i.d.) است که میانگین صفر و واریانس σ^2 دارد. متغیر مستقل مقادیر ۲، ۴، ۶ و ۸ را اتخاذ می‌کند. مقدار ARL تحت کنترل برای روش‌های پیشنهادی برابر ۲۰۰ است. در مطالعات شبیه‌سازی انجام شده در این مطالعه تعداد ۵ نمونه‌ی اولیه‌ی تحت کنترل در ابتداء اختیار است. محل رخداد تغییر در فرایند مقادیر ۵، ۱۰، ۱۵، ۲۰، ۲۵، ۳۰ و ۵۰ است. همچنین مقدار ضریب هموارسازی در آماره‌های EWMA برابر با $2/\sqrt{n}$ است. در جدول ۱ مقدار ضرایب نمودار کنترل که از طریق شبیه‌سازی محاسبه شده‌اند و در تنظیم حدود کنترل مورد استفاده قرار می‌گیرند، آورده شده است. با این حدود کنترل متوسط طول دنباله‌ی تحت کنترل برای نمودارهای کنترل طراحی شده‌ی این مقاله برابر با 200 است که مطالعات شبیه‌سازی بر پایه‌ی این حدود کنترل اجرا شده است. در جدول‌های ۲، ۳ و ۴ به ترتیب تتابع شبیه‌سازی مربوط به تغییرات در پارامتر عرض از مبدأ، شبیه و انحراف معیار پروفایل خطی ساده بررسی شده‌اند. همچنین در جدول ۵ تتابع شبیه‌سازی مربوط به تغییرات هم‌زمان در پارامترهای عرض از مبدأ و انحراف معیار ارائه شده است. در این جداول علاوه بر مقایسه‌ی عملکرد روش‌های پیشنهادی، مقایسه با روش زو و همکاران^[۱۹] نیز انجام شده است که این روش در جداول ۲ تا ۵ با SS Chart نشان داده شده است. برای اطلاعات بیشتر درباره این روش به مقاله‌ی زو و همکاران^[۱۹] مراجعه کنید. در جداول این بخش، مقادیر جایه‌جایی‌های پارامترهای مربوط در ستون عمودی و مقادیر τ ‌های مختلف (نقاط تغییر) در سطر افقی ذکر شده و مقادیر ARL (نمودار SS) و نمودارهای پیشنهادی QMCC و TMCC مقایسه شده‌اند. در ابتداء متوسط طول دنباله‌ی تحت کنترل (ARL) برای نمودارهای مذکور معادل 200 تعیین شده و سپس مقادیر ARL خارج از کنترل (ARL_{out}) برای این نمودارها محاسبه شده‌اند. مقادیر ARL خارج از کنترل در جداول مربوط در حقیقت متوسط تعداد نقاطی (نمونه‌ای) را نشان می‌دهد که بعد از ایجاد تغییر در پارامتر مربوط در نمونه τ آم باید روی نمودار رسم شوند تا یک نقطه (نمونه) خارج از حدود کنترل بیفتند (کشف شود) هر نموداری که ARL_{out} کمتری داشته باشد، یعنی سریع‌تر تغییر در پارامتر مربوط را تشخیص داده است و نمودار بهتری محسوب می‌شود. هر جا در جداول مقادیر عددی به صورت پرنگ نمایش داده شده‌اند، بیان‌گر عملکرد بهتر نمودار مربوط در آن شرایط است. مثلاً در جدول ۲ در شرایط تغییر در پارامتر عرض از مبدأ به اندازه‌ی $2/\sqrt{n}$ و نقطه‌ی تغییر 10 ،

۳.۳. نمودار پایش پراکنده‌ی باقی‌مانده‌ها

برای کنترل و پایش پراکنده‌ی باقی‌مانده‌ها از شاخص پراکنده‌ی باقی‌مانده‌ها یا مقدار میانگین مربع خطاهای (MSE) استفاده می‌شود که به صورت زیر محاسبه می‌شود:

$$MSE_j = \left(\frac{1}{n-2} \right) \sum_{i=1}^n e_{ij}^2. \quad (14)$$

در ادامه لازم است تا توزیع MSE_j مشخص شود که اثبات آن در پیوست ب آمده است. پس بر اساس محاسبات صورت گرفته MSE_j دارای توزیع $Gamma(\frac{n}{2}, \frac{n-2}{\sigma^2})$ است. حال مقدار MSE_j را در آماره‌ی Q_j به نام Q_j قرار می‌دهیم که رابطه‌ی ۱۵ به دست می‌آید:

$$Q_j = \Phi^{-1} \left[G_j \left(\frac{\sum_{i=1}^n e_{ij}^2}{n-2} \right) \right], \quad (15)$$

که در آن Φ^{-1} معکوس تابع توزیع تجمعی نرمال استاندارد و G_j تابع توزیع تجمعی گاما برای نمونه‌ی زام با پارامترهای $3 \leq n \geq 2$ و $\alpha = \frac{n}{2}$ و $\lambda' = \frac{n-2}{\sigma^2}$ است. از آن جایی که واریانس σ^2 در فرایند‌های تولید کوتاه‌مدت مشخص نیست برای محاسبه‌ی λ' باید آن را تخمین زد؛ رابطه‌ی زیر برای تخمین σ^2 پیشنهاد می‌شود:

$$\hat{\sigma}^2 = \overline{MSE}_{j-1} = (1/j-1) \sum_{k=1}^{j-1} MSE_k \quad ; j = 2, 3, \dots \quad (16)$$

در نتیجه مقدار $\lambda' = \frac{n-2}{\sigma^2}$ به جای σ^2 در رابطه‌ی مربوط به پارامتر MSE_j به صورت رابطه‌ی ۱۷ است:

$$MSE_j \sim Gamma \left(\frac{n}{2}, \frac{n-2}{2 \times \overline{MSE}_{j-1}} \right). \quad (17)$$

حال می‌توان به منظور افزایش حساسیت روش پیشنهادی به تغییرات کوچک فرایند در طول زمان از ترکیب آماره‌ی Q با آماره‌ی EWMA به صورت زیر استفاده کرد:

$$Z_j = \lambda Q_j + (1 - \lambda) Z_{j-1} \quad (18)$$

مقدار حدود کنترل آماره به صورت زیر محاسبه می‌شود:

$$UCL = L_{MSE} \sqrt{\frac{\lambda}{2-\lambda}} \quad ; \quad LCL = -UCL \quad (19)$$

که $1 < \lambda < 0$ ضریب هموارسازی است و مقدار L_{MSE} با استفاده از شبیه‌سازی به گونه‌ی محاسبه می‌شود که مقدار ARL تحت کنترل از پیش تعیین شده به دست آید.

به منظور پایش باقی‌مانده‌های پروفایل خطی ساده در فرایند‌های تولید کوتاه مدت، نمودارهای کنترل پایش میانگین و نمودار کنترل پایش انحراف معیار با هم استفاده می‌شوند که حاصل این ترکیب، نمودارهای کنترل مجرزا با نام‌های Q⁺ و TMCC⁵ است که به طور هم‌زمان میانگین و پراکنده‌ی باقی‌مانده‌ها را پایش می‌کنند. نمودارهای مذکور در مطالعات شبیه‌سازی استفاده و ارزیابی شده‌اند.

جدول ۲. مقادیر خارج از کنترل ARL با تغییر در پارامتر عرض از مبدأ از $A_0 + \delta \cdot \sigma$ و به ازای نقاط تغییر مختلف.

$\tau = 5^\circ$	$\tau = 25^\circ$	$\tau = 20^\circ$	$\tau = 15^\circ$	$\tau = 10^\circ$	$\tau = 5^\circ$	نمودارهای کنترل	δ
۱۵۹,۹۶۸۷	۱۷۷,۰۹۲۷	۱۸۵,۶۴۱۶	۱۸۶,۶۸۳۱	۱۸۸,۹۵۱۵	۱۹۶,۹۵۷۳	QMCC	
۱۰۴,۶۶۸۸	۱۷۷,۹۴۰۲	۱۸۲,۴۳۲۹	۱۸۲,۵۹۴۶	۱۸۴,۱۷۱۸	۱۸۹,۱۰۱۹	TMCC	۰,۲
۱۳۱,۱۶۶۹	۱۶۴,۹۴۵۷	۱۶۹,۸۰۱۳	۱۸۴,۹۹۶۴	۱۹۵,۰۱۸۸	۲۰۵,۷۳۳۸	SS Chart	
۵۰,۷۴۵۳	۱۰۰,۸۱۰۱	۱۱۵,۹۸۷۴	۱۳۳,۹۶۷۹	۱۵۲,۷۵۳۳	۱۸۷,۷۱۱۰	QMCC	
۴۴,۴۹۸۲	۸۷,۶۰۷۰	۹۹,۸۹۱۷	۱۱۶,۲۲۶۹	۱۳۱,۸۲۰۴	۱۶۴,۴۳۲۱	TMCC	۰,۴
۲۹,۰۴۱۷	۶۴,۷۵۱۰	۸۰,۴۰۱۸	۱۰۲,۹۹۹۲	۱۴۰,۰۵۷۰	۱۷۵,۶۷۲۰	SS Chart	
۱۱,۶۱۷۹	۲۴,۳۸۳۵	۴۸,۹۹۷۲	۷۵,۸۹۳۹	۱۱۲,۴۱۰۷	۱۷۱,۳۷۷۳	QMCC	
۱۰,۷۸۷۴	۲۷,۰۲۱۴	۳۷,۵۹۸۹	۵۶,۸۳۰	۸۲,۹۵۰۵	۱۲۸,۳۸۵۵	TMCC	۰,۶
۸,۷۲۸۴	۱۵,۳۸۴۰	۲۰,۳۱۳۱	۳۳,۶۱۹۶	۶۰,۷۷۳۰	۱۳۳,۸۴۰۵	SS Chart	
۵,۶۰۲۹	۹,۸۱۴۵	۱۶,۴۱۹۳	۳۲,۷۶۴۵	۷۰,۷۰۵۸	۱۰۶,۱۶۴۳	QMCC	
۵,۶۱۸۵	۸,۰۶۵۵	۱۱,۹۲۱۳	۲۰,۷۳۱۳	۴۳,۶۲۰۱	۹۶,۳۱۷۲	TMCC	۰,۸
۵,۰۶۲۷	۶,۰۷۴۲	۶,۷۹۴۹	۹,۸۳۱۶	۲۱,۸۲۹۵	۷۹,۰۸۸۵	SS Chart	
۳,۹۴۱۰	۴,۷۵۴۶	۶,۴۰۶۵	۱۲,۲۱۵۰	۳۸,۹۹۸۹	۱۴۷,۶۳۶۱	QMCC	
۳,۹۷۴۵	۴,۶۲۱۷	۵,۳۶۸۵	۸,۶۴۷۲	۲۰,۰۱۱۳	۷۰,۰۵۸۰۶	TMCC	۱,۰
۳,۷۴۶۷	۴,۰۳۶۲	۴,۲۴۴۹	۴,۶۳۹۰	۷,۱۲۸۸	۳۹,۷۶۷۵	SS Chart	
۳,۰۸۹۵	۳,۳۶۰۴	۳,۶۲۳۹	۳,۳۵۰۴	۲۲,۳۲۷۲	۱۳۴,۷۰۰۲	QMCC	
۳,۱۴۶۴	۳,۴۵۹۲	۳,۷۰۰۱	۴,۴۶۰۶	۹,۸۸۷۲	۵۰,۴۴۸۵	TMCC	۱,۲
۲,۹۸۳۱	۳,۱۵۴۰	۳,۲۵۴۷	۳,۴۴۴۶	۳,۹۹۹۵	۱۵,۹۰۸۴	SS Chart	
۲,۵۷۷۰	۲,۷۳۰۰	۲,۸۷۱۸	۳,۳۱۷۱	۱۰,۹۰۸۱	۱۱۵,۹۰۶۴	QMCC	
۲,۶۳۵۲	۲,۸۱۶۹	۲,۹۳۰۷	۳,۲۲۵۴	۸۹۳۸۵	۳۳,۰۵۸۴	TMCC	۱,۴
۲,۵۰۱۸	۲,۶۳۸۹	۲,۷۰۳۳	۲,۸۰۴۰	۳,۰۹۲۰	۵,۴۱۵۱	SS Chart	
۲,۲۰۷۱	۲,۳۲۶۴	۲,۳۵۶۵	۲,۷۰۶۴	۵,۶۸۵۷	۱۰۰,۳۵۲۲	QMCC	
۲,۲۷۲۶	۲,۴۱۰۴	۲,۴۸۹۶	۲,۶۶۷۲	۳,۰۲۰۱	۲۴,۲۷۴۳	TMCC	۱,۶
۲,۲۱۲۹	۲,۳۱۶۰	۲,۳۴۴۹	۲,۴۲۶۸	۲,۰۹۹۵	۳,۷۱۰۵	SS Chart	
۱,۹۴۵۵	۲,۰۱۰۶	۲,۰۷۸۴	۲,۱۷۱۹	۳,۶۱۵۱	۷۸,۲۹۴۵	QMCC	
۲,۰۰۴۹	۲,۱۰۸۸	۲,۱۸۶۶	۲,۲۵۰۲	۲,۶۲۵۷	۱۵,۱۹۱۱	TMCC	۱,۸
۱,۹۹۳۸	۲,۰۵۷۱	۲,۰۸۴۷	۲,۱۷۴۶	۲,۳۰۵۰	۲,۸۹۸۲	SS Chart	
۱,۷۳۶۶	۱,۷۹۶۸	۱,۸۱۶۱	۱,۸۵۶۵	۲,۲۰۱۶	۵۹,۱۸۲۸	QMCC	
۱,۸۰۷۰	۱,۸۶۶۷	۱,۸۲۰۸	۱,۹۶۸۲	۲,۲۶۲۸	۹,۵۰۵۶	TMCC	۲
۱,۸۲۴۹	۱,۸۹۰۷	۱,۹۳۵۶	۱,۹۷۱۴	۲,۰۹۰۰	۲,۴۸۲۲	SS Chart	

اعداد داخل جدول که بیانگر خارج از کنترل ARL هستند برای نمودارهای کنترل در پارامتر مدنظر قرار گیرد، نمودارهای مریبوط با میران ARL (خارج از کنترل TMCC و QMCC و SS) به ترتیب $۱۸۸,۹۵۱۵$ ، $۱۸۴,۱۷۱۸$ ، $۱۸۴,۱۷۱۸$ ، $۱۸۸,۹۵۱۵$ ، $۱۹۵,۰۱۸۸$ است که با توجه به این که عدد کمتر مریبوط به نمودار TMCC است، به صورت پرنگ کمتری تغییرات را کشف می‌کنند و به عبارتی تغییرات را سریع‌تر کشف می‌کنند. از طرفی هر چقدر مقدار τ ها بزرگ‌تر می‌شود - یعنی هر چه پس از رسم نمونه‌های نمایش داده شده‌اند و به معنی عملکرد بهتر نمودار TMCC در کشف سریع تغییر

جدول ۳. مقادیر خارج از کنترل ARL با تغییر در پارامتر شیب از مبدأ از $A_1 + \delta_1\sigma$ به A_1 و به ازای نقاط تغییر مختلف.

$\tau = 5^\circ$	$\tau = 25$	$\tau = 20$	$\tau = 15$	$\tau = 10$	$\tau = 5$	نمودارهای کنترل	δ_1
۱۹۶,۰۵۸۱	۱۹۷,۵۱۴۴	۱۹۷,۹۵۴۵	۱۹۸,۳۶۶۴	۱۹۸,۳۷۲۱	۱۹۹,۲۳۶۴	QMCC	
۱۹۲,۳۲۰۱	۱۹۲,۴۸۹۷	۱۹۲,۹۲۶۸	۱۹۳,۱۳۳۷	۱۹۳,۸۷۲۳	۱۹۴,۶۸۶۳	TMCC	۰,۰ ۲۵
۱۷۱,۲۶۰۹	۱۸۷,۶۵۰۹	۱۹۷,۶۵۲۳	۱۹۸,۷۶۲۰	۲۰۴,۳۷۲۸	۲۱۳,۲۷۰۵	SS Chart	
۱۳۰,۹۲۷۱	۱۶۳,۶۱۴۸	۱۶۹,۸۴۰۷	۱۷۶,۹۹۱۵	۱۸۳,۴۷۴۴	۱۹۵,۰۶۱۸	QMCC	
۱۲۴,۰۳۲۷	۱۵۵,۰۷۷۹	۱۶۲,۲۴۲۰	۱۶۸,۸۲۳۲	۱۷۲,۷۸۴۴	۱۸۳,۰۹۸۸	TMCC	۰,۰ ۵
۹۸,۶۹۲۶	۱۳۶,۴۴۹۷	۱۵۱,۲۵۲۶	۱۶۹,۶۰۲۸	۱۸۸,۴۰۷۶	۲۰۰,۸۷۱۳	SS	
۶۰,۰۷۴۶	۱۰۸,۳۰۳۹	۱۲۳,۲۲۱۴	۱۳۸,۲۶۳۷	۱۵۶,۸۳۸۷	۱۸۳,۳۷۵۸	QMCC	
۵۲,۹۵۷۹	۹۶,۴۳۰۵	۱۱۰,۰۱۲۲	۱۲۴,۹۹۸۱	۱۳۹,۹۳۶۴	۱۶۵,۳۸۲۶	TMCC	۰,۰ ۷۵
۳۶,۷۲۸۳	۷۴,۷۲۸۳	۸۸,۴۶۸۰	۱۱۶,۷۲۷۷	۱۴۱,۹۰۵۴	۱۷۹,۱۵۰۷	SS	
۲۳,۳۰۰۵	۵۹,۸۶۹۹	۷۵,۲۷۴۰	۹۹,۵۹۵۴	۱۲۶,۹۱۰۳	۱۷۶,۷۴۲۱	QMCC	
۲۰,۲۵۰۹	۴۹,۷۸۸۰	۶۱,۹۹۴۶	۸۱,۳۵۸۰	۱۰۶,۲۴۲۶	۱۴۶,۳۲۱۴	TMCC	۰,۱
۱۵,۳۷۶۳	۳۰,۱۵۰۱	۴۳,۶۷۹۴	۶۵,۰۸۶۶	۹۶,۵۲۳۷	۱۵۸,۹۵۸۸	SS	
۱۰,۲۲۱۶	۲۹,۱۰۶۷	۴۱,۱۸۷۶	۶۴,۵۲۲۳	۱۰۴,۷۵۸۱	۱۶۹,۰۳۹۶	QMCC	
۹,۴۸۶۹	۲۱,۶۴۶۳	۳۱,۸۹۴۹	۴۶,۷۱۰۸	۷۵,۴۹۰۹	۱۲۸,۴۰۱۷	TMCC	۰,۱۲۵
۸,۰۳۶۰	۱۲,۶۴۳۵	۱۸,۱۶۶۳	۲۹,۸۱۹۰	۵۸,۴۷۸۳	۱۲۶,۷۲۲۰	SS	
۶,۲۷۰۶	۱۲,۲۳۲۶	۲۰,۰۲۵۷	۳۹,۸۰۵۰	۷۴,۲۳۲۵	۱۵۹,۴۳۷۷	QMCC	
۶,۳۰۹۳	۱۰,۷۰۹۶	۱۴,۶۹۵۰	۲۵,۰۶۰۹	۵۰,۰۰۴۵	۱۰۶,۱۱۱۶	TMCC	۰,۱۵
۵,۷۱۱۰	۶,۹۶۹۲	۸,۳۱۳۳	۱۳,۱۰۷۳	۳۰,۴۸۹۵	۹۴,۱۷۹۲	SS	
۴,۸۰۲۱	۶,۸۷۱۹	۱۰,۳۸۹۶	۲۲,۹۲۳۵	۵۴,۵۳۸۹	۱۴۸,۷۲۵۸	QMCC	
۴,۷۹۷۸	۶,۴۱۵۹	۷,۹۱۸۶	۱۲,۹۷۳۲	۳۲,۳۰۳۱	۸۹,۴۱۴۱	TMCC	۰,۱۷۵
۴,۴۵۳۲	۵,۰۱۱۳	۵,۶۱۸۲	۶,۷۴۴۵	۱۲,۶۴۴۳	۷۰,۲۲۳۵	SS	
۳,۸۰۰۱	۴,۷۵۱۷	۶,۱۶۲۵	۱۲,۰۹۴۳	۳۹,۲۳۶۱	۱۴۱,۰۶۶۹	QMCC	
۳,۹۳۰۹	۴,۴۴۲۳	۴,۹۹۰۶	۸,۰۷۸۱	۱۹,۰۷۰۶	۶۸,۷۶۳۲	TMCC	۰,۲
۳,۷۲۳۵	۳,۹۷۷۰	۴,۳۱۱۸	۴,۶۲۰۵	۶,۶۸۹۰	۴۳,۸۰۹۸	SS	
۳,۲۸۸۲	۳,۶۱۳۲	۴,۱۰۳۷	۶,۹۴۰۰	۲۳,۶۲۶۸	۱۳۱,۱۰۳۰	QMCC	
۳,۳۱۸۹	۳,۶۸۲۰	۴,۰۰۱۲	۵,۲۴۲۳	۱۲,۴۴۶۴	۵۴,۲۴۹۷	TMCC	۰,۲۲۵
۳,۲۰۲۰	۳,۴۳۱۲	۳,۵۰۲۷	۳,۸۱۳۸	۴,۸۱۴۸	۲۲,۲۱۸۵	SS	
۲,۸۴۳۸	۳,۰۱۶۰	۳,۲۴۵۵	۴,۶۲۹۷	۱۵,۶۴۴۲	۱۲۲,۲۵۱۹	QMCC	
۲,۸۹۷۱	۳,۱۴۶۳	۳,۳۱۷۰	۳,۹۲۲۶	۷,۴۶۸۲	۳۹,۳۲۵۲	TMCC	۰,۲۵
۲,۸۳۹۲	۲,۹۸۰۵	۳,۱۱۰۰	۳,۲۶۵۳	۳,۶۷۶۵	۱۲,۵۹۸۰	SS	

بیشتری تغییر پارامتر رخ دهد به عبارت دیگر هر چه اطلاعات بیشتری از نمونه‌های او لیه در دسترس باشد یا تخمین بهتری از پارامترها در حالت تحت کنترل وجود داشته باشد - آنگاه ARL_۱ کمتری برای کشف تغییر مریبوط به دست می‌آید؛ یعنی تغییرات سریع تر کشف می‌شوند. همچنین از آنجایی که نمودارهای کنترل پیشنهادی

خطا هستند، از منظركشf جابه‌جایی‌های مختلف می‌توان تحلیل‌های دیگری نیز انجام داد. مثلاً در جدول ۴ که تغییرات در انحراف استاندارد خطأ مدنظر است، می‌توان ملاحظه کرد که با تغییر پارامتر به میزان ۲/۲ و در نقاط تغییر ۵, ۱۵, ۱۰ و

جدول ۴. مقادیر خارج از کنترل ARL با تغییر در انحراف استاندارد از σ به $\gamma\sigma$ و به ازای نقاط تغییر مختلف.

$\tau = 5^\circ$	$\tau = 25^\circ$	$\tau = 20^\circ$	$\tau = 15^\circ$	$\tau = 10^\circ$	$\tau = 5^\circ$	نمودارهای کنترل	γ
۶۵,۲۰۳۳	۹۱,۲۳۹۹	۹۷,۶۶۵۱	۱۰۹,۲۰۶۱	۱۲۰,۷۹۰۲	۱۵۰,۱۰۷۷	QMCC	
۶۵,۸۳۸۰	۹۲,۱۵۱۸	۹۸,۵۶۴۴	۱۰۹,۹۰۱۴	۱۲۱,۴۴۸۰	۱۵۰,۱۲۷۵	TMCC	۱/۲
۴۸,۵۴۶۶	۶۰,۱۱۳۲	۶۵,۳۶۹۰	۶۸,۱۰۲۴	۷۲,۰۴۵۸	۷۹,۴۲۳۶	SS Chart	
۱۱,۴۳۸۹	۱۹,۶۶۷۲	۲۴,۵۵۰	۳۱,۹۶۹۳	۴۸,۶۱۰۳	۹۰,۱۴۹۵	QMCC	
۱۱,۴۹۳۰	۲۰,۰۱۳۰	۲۴,۹۹۷۶	۳۲,۸۸۰۸	۴۹,۲۴۲۳	۹۱,۰۹۹۲	TMCC	۱/۴
۱۴,۵۳۴۱	۱۸,۱۲۵۸	۱۹,۷۰۶۱	۲۳,۴۲۸۴	۲۸,۹۴۵۸	۳۴,۳۷۵۰	SS Chart	
۵,۳۶۸۱	۶,۰۵۴۲	۶,۹۱۴۵	۹,۷۷۹۷	۱۵,۶۷۴۴	۴۶,۳۸۶۷	QMCC	
۵,۳۹۲۹	۶,۰۶۹۲	۶,۸۷۲۳	۹,۹۹۲۶	۱۶,۳۶۸۱	۴۸,۱۲۰۵	TMCC	۱/۶
۶,۶۴۲۸	۸,۲۰۹۲	۸,۸۷۵۸	۱۰,۵۶۰۴	۱۲,۸۰۳۰	۱۸,۱۷۴۶	SS Chart	
۳,۷۷۷۷۳	۳,۸۲۶۹	۳,۸۷۸۶	۴,۰۹۵۴	۵,۹۰۵۲	۲۱,۹۴۸۷	QMCC	
۳,۷۸۸۳	۳,۸۳۰	۳,۸۹۹۸	۴,۱۵۸۹	۵,۶۶۶۴	۲۲,۵۷۵۱	TMCC	۱/۸
۴,۲۶۵۹	۴,۹۷۸۲	۵,۴۹۵	۵,۹۹۳۴	۷,۳۱۶۸	۱۱,۱۱۳۶	SS Chart	
۲,۹۵۱۷	۲,۹۴۳۶	۲,۹۵۲۵	۳,۰۲۹۷	۳,۴۳۸۷	۹,۸۰۷۴	QMCC	
۲,۹۶۶۹	۲,۹۴۱۲	۲,۹۴۶۶	۳,۰۳۶۸	۳,۴۶۴۳	۱۰,۳۹۲۰	TMCC	۲
۳,۲۲۳۱	۳,۶۱۲۶	۳,۷۴۵۶	۴,۱۳۶۰	۴,۹۷۶۸	۷,۵۱۳۸	SS Chart	
۲,۴۸۷۸	۲,۴۴۲۵	۲,۴۴۳۴	۲,۴۲۵۰	۲,۶۱۲۴	۵,۶۸۴۶	QMCC	
۲,۴۹۴۱	۲,۴۵۱۸	۲,۴۴۲۶	۲,۴۲۱۶	۲,۶۱۰۵	۵,۳۷۴۸	TMCC	۲/۲
۲,۶۲۳۳	۲,۸۶۴۲	۲,۹۷۹۷	۳,۱۹۴۸	۳,۶۶۸۰	۵,۶۴۴۲	SS Chart	
۲,۱۷۲۷	۲,۱۱۹۹	۲,۱۲۳۱	۲,۰۹۹۵	۲,۱۲۲۶	۳,۳۹۹۸	QMCC	
۲,۱۸۰۸	۲,۱۲۴۰	۲,۱۳۲۵	۲,۰۹۹۳	۲,۱۳۲۵	۳,۳۸۷۷	TMCC	۲/۴
۲,۲۲۷۷	۲,۳۸۳۶	۲,۴۳۹۸	۲,۶۱۶۲	۳,۰۲۳۴	۴,۴۴۶۲	SS Chart	
۱,۹۲۵۱	۱,۸۹۵۵	۱,۸۶۹۹	۱,۸۵۹۶	۱,۸۹۰۸	۲,۴۱۷۷	QMCC	
۱,۹۴۱۵	۱,۹۰۶۸	۱,۸۸۰۰	۱,۸۶۹۹	۱,۸۹۴۹	۲,۳۶۱۷	TMCC	۲/۶
۱,۹۲۰۳	۲,۰۵۸۰	۲,۱۲۴۲	۲,۲۵۶۶	۲,۵۷۰۴	۳,۶۴۵۰	SS Chart	
۱,۷۹۰۵	۱,۷۳۴۱	۱,۷۴۸۱	۱,۷۰۰۸	۱,۷۱۲۸	۲,۰۴۴۷	QMCC	
۱,۷۸۸۷	۱,۷۴۸۳	۱,۷۵۲۳	۱,۷۰۴۷	۱,۷۲۷۷	۲,۰۲۷۴	TMCC	۲/۸
۱,۷۵۱۳	۱,۸۳۶۲	۱,۸۸۱۸	۱,۹۹۴۲	۲,۲۲۸۲	۳,۱۱۲۲	SS Chart	
۱,۶۴۷۶	۱,۶۲۳۲	۱,۵۸۲۳	۱,۵۷۱۸	۱,۵۸۵۶	۱,۸۴۱۳	QMCC	
۱,۶۵۲۴	۱,۶۲۹۷	۱,۵۸۹۸	۱,۵۸۰۲	۱,۵۸۶۷	۱,۸۲۰۲	TMCC	۳
۱,۶۰۱۲	۱,۶۵۰۴	۱,۶۹۹۸	۱,۷۸۵۴	۱,۹۷۴۲	۲,۷۱۰۶	SS Chart	

۲۰ اعداد پررنگ شده نمودار TMCC در مقایسه با نمودار QMCC از عملکرد بهتری برخوردارند که با توجه به مشابه بودن نمودار پایش انحراف استاندارد خطأ در هر دو نمودار QMCC و TMCC، عملکرد بهتر نمودار TMCC نسبت به نمودار QMCC ناشی از عملکرد بهتر نمودار کنترل T برای پایش میانگین باقیمانده‌ها

جدول ۵. مقادیر خارج از کنترل ARL با تغییر هم‌زمان در عرض از مبدأ از $A_0 + \delta_0 \sigma$ و انحراف استاندارد از σ به ازای $\gamma \sigma$ به ازای $\tau = 20$.

نودارهای کنترل						γ
۱	$0,8$	$0,6$	$0,4$	$0,2$		
۵,۸۳۲۳	۱۳,۳۴۷۴	۳۸,۰۴۶۵	۸۳,۱۸۲۶	۱۴۰,۰۹۲۹	QMCC	
۵,۰۷۰۲	۱۰,۹۴۹۸	۲۹,۵۸۱۷	۷۶,۶۰۳۵	۱۳۷,۸۹۹۱	TMCC	۱/۱
۴,۳۱۴۰	۶,۶۱۱۶	۱۵,۲۰۲۴	۴۷,۸۸۰۰	۹۶,۰۵۲۴	SS Chart	
۵,۳۳۸۶	۱۰,۲۹۱۲	۲۵,۴۷۲۷	۵۲,۲۷۸۵	۸۳,۲۱۲۰	QMCC	
۴,۷۵۳۲	۸,۵۹۲۸	۲۰,۸۲۱۷	۵۱,۰۰۹۵	۸۱,۵۴۹۱	TMCC	۱/۲
۴,۲۷۹۰	۶,۳۴۷۴	۱۲,۶۰۴۶	۲۸,۴۶۴۴	۵۱,۴۷۴۲	SS Chart	
۴,۷۸۸۶	۷,۲۵۰۲	۱۵,۶۸۳۳	۲۸,۶۹۱۹	۴۲,۷۰۳۵	QMCC	
۴,۲۸۶۷	۶,۹۶۱۳	۱۲,۶۰۲۴	۲۶,۳۷۰۵	۴۴,۰۹۲۳	TMCC	۱/۳
۴,۲۴۹۸	۵,۹۷۷۲	۱۰,۱۴۰۰	۱۹,۰۲۸۸	۳۰,۳۹۶۴	SS Chart	
۳,۷۹۸۹	۵,۴۶۲۶	۸,۷۹۸۶	۱۴,۹۹۹۹	۲۰,۲۷۳۲	QMCC	
۳,۸۵۹۵	۵,۵۹۲۵	۸,۹۱۵۴	۱۵,۲۵۲۱	۲۰,۵۹۲۷	TMCC	۱/۴
۴,۱۵۹۸	۵,۷۱۱۶	۸,۴۵۶۴	۱۲,۹۳۲۸	۱۸,۱۰۰۶	SS Chart	
۳,۵۸۸۸	۴,۵۱۵۵	۵,۷۹۸۷	۸,۴۳۲۲	۱۰,۷۷۸۰	QMCC	
۳,۴۸۵۰	۴,۴۳۷۵	۶,۰۴۹۴	۸,۵۶۱۰	۱۰,۳۸۵۱	TMCC	۱/۵
۴,۰۲۱۲	۵,۱۳۱۶	۶,۹۴۸۶	۹,۵۵۴۰	۱۱,۶۰۸۸	SS Chart	

جدول ۵ عملکرد نودارهای پیشنهادی را در کشف تغییرات هم‌زمان در پارامترهای عرض از مبدأ و انحراف معیار به ازای نقطه‌ی تغییر $\tau = 20$ (۲۰ نشان می‌دهد. نتایج جدول ۵ حاکی از عملکرد مناسب روش‌های پیشنهادی در کشف تغییرات هم‌زمان است. در جایه‌جایی‌های بزرگ $1/5$ انحراف استاندارد و همچنین جایه‌جایی ارزیابی $1/8$ و 1 در عرض از مبدأ نودارهای TMCC توانایی بهتری را در کشف جایه‌جایی از خود نشان می‌دهند. این توانایی برای جایه‌جایی مشابه در انحراف استاندارد و جایه‌جایی کوچک و متوسط $0,6$ و $0,4$ در عرض از مبدأ، برای نودارهای QMCC و TMCC و SS نسبتاً یکسان است و از منظر کشف سریع $1/4$ در انحراف استاندارد هم‌زمان با جایه‌جایی بزرگ $0,8$ و 1 در عرض از مبدأ نودارهای QMCC عملکرد مطلوب‌تر و مناسب‌تری را ارائه می‌کنند. به طور کلی برای جایه‌جایی‌های بزرگ هم‌زمان هر دو پارامتر انحراف استاندارد و عرض از مبدأ، عملکرد نودارهای مذکور نسبتاً یکسان و از لحاظ سرعت کشف جایه‌جایی مطلوب ارزیابی می‌شوند.

به طور کلی نتایج شیوه‌سازی نشان می‌دهد که نودارهای کنترل پیشنهادی از عملکرد مناسبی در کشف تغییرات متوسط و بزرگ بر حسب متوسط طول دنباله خارج از کنترل برخوردارند.

۵. نتیجه‌گیری و پیشنهادها برای مطالعات آتی

در این مقاله، نودارهای کنترل برای پایش پروفایل‌های خطی ساده در فرایندهای تولید کوتاه مدت طراحی شدند که قادر هستند از همان مراحل ابتدایی فرایند را پایش و هم‌زمان تخفیف پارامترهای فرایند را نیز روزآمد کنند. در این مقاله نودارهای کنترل

بهتری را نسبت به نودارهای QMCC و همچنین نودار رقیب SS نشان می‌دهند. ولی در این جایه‌جایی برای نقاط تغییر 20 و 25 و 50 نودار SS نسبت به نودارهای کنترل QMCC و TMCC عملکرد بهتری دارند. همچنین در جایه‌جایی کوچک $4/۰$ نیز برای نقاط تغییر 5 و 10 عملکرد نودارهای TMCC نسبت به سایر نودارها مطلوب‌تر است. در جایه‌جایی‌های بزرگ $1/8$ و 2 برای نقاط تغییر 15 و 20 عملکرد نودارهای QMCC نسبت به سایر نودارها مطلوب‌تر است. همچنین برای جایه‌جایی‌های بزرگ و اندازه‌ی نقاط تغییر بزرگ‌تر از 20 عملکرد نودارهای QMCC و TMCC و SS نسبتاً یکسان است و از منظر کشف سریع جایه‌جایی‌های مربوط مناسب ارزیابی می‌شوند. نتایج گزارش شده در جدول ۳ نشان می‌دهد که در جایه‌جایی کوچک $20/۰$ نودارهای TMCC برای نقاط تغییر 5 و 10 عملکرد مناسب‌تری را نسبت به سایر نودارها دارند. همچنین در 15 و 20 عملکرد مناسب‌تری را نسبت به سایر نودارهای TMCC برای نقاط تغییر 5 و 10 عملکرد مؤثرتری دارد. عملکرد مؤثر اخیر در جایه‌جایی کوچک $20/۰$ نیز مشهود است. همچنین در جایه‌جایی‌های بزرگ و به ازای نقاط تغییر (τ) بزرگ‌تر از 20 عملکرد نودارهای موردنیمه مفاسیه تقریباً یکسان است و از منظر سرعت کشف جایه‌جایی مؤثر ارزیابی می‌شوند. بر اساس نتایج شیوه‌سازی گزارش شده در جدول ۴ می‌توان دریافت که در جایه‌جایی‌های بزرگ $4/2$ و $2/6$ و $2/8$ و 3 عملکرد نودارهای QMCC نسبت به سایر نودارها مطلوب‌تر است. در جایه‌جایی متوسط $2/2$ عملکرد نودارهای TMCC نسبت به نودارهای دیگر مطلوب‌تر ارزیابی می‌شود. البته در نقاط تغییر 25 در این جایه‌جایی نودارهای QMCC برتری نسبتاً کوچکی را نسبت به سایر نودارها نشان می‌دهد. به طور کلی نودارهای مذکور در جایه‌جایی‌های متوسط و بزرگ به ازای نقاط تغییر (τ) مختلف نسبتاً یکسان و از لحاظ سرعت کشف جایه‌جایی مطلوب ارزیابی می‌شوند.

این مطالعه باقیمانده‌های پروفایل‌های خطی ساده پایش شدند، در ادامه به عنوان زمینه‌ی مطالعاتی برای تحقیقات آتی پیشنهاد می‌شود که توسعه‌ی روش‌هایی برای پایش میانگین و پراکندگی باقیمانده‌ها در سایر انواع پروفایل‌ها شامل پروفایل‌های خطی چند متغیره، خطی چندگانه و چندجمله‌بی در فرایند‌های تولید کوتاه‌مدت مورد توجه قرار گیرد. همچنین پایش پارامترهای پروفایل‌های خطی ساده در ذرایند‌های تولید کوتاه‌مدت می‌تواند زمینه‌ی مناسبی برای تحقیق آتی باشد.

پیشنهادی با یکی از روش‌های موجود در پیشینه از طریق مطالعات شبیه‌سازی مقایسه شده است. نتایج شبیه‌سازی نشان می‌دهد که نمودار کنترل پیشنهادی از عملکرد مناسبی در کشف جابه‌جایی‌های متوسط و بزرگ بر اساس متوسط طول دنباله (ARL) خارج از کنترل برخوردار است. همچنین تغییرات تعداد نمونه‌های تحت کنترل اولیه پیش از رخداد جابه‌جایی بررسی شد و این نتیجه حاصل شد که با افزایش نمونه‌های اولیه عملکرد نمودارها بهبود پیدا می‌کنند. از آن جایی که در

پانوشت‌ها

1. average run length
2. exponentially weighted moving average
3. cumulative sum
4. Q-MSE control chart
5. T-MSE control chart

منابع (References)

1. Kang, L., Albin, S.L. "On-line monitoring when the process yields a linear profile", *Journal of Quality Technology*, **32**(4), pp. 418-426 (2000).
2. Kim, K., Mahmoud, M.A. and Woodall, W.H. "On the monitoring of linear profiles", *Journal of QualityTechnology*, **35**(3), pp. 317-347 (2003).
3. Saghaei, A., Mehrjoo, M. and Amiri, A. "Monitoring simple linear profiles using cumulative sum control charts", *Amirkabir Journal of Science & Research-Mechanical Engineering*, **41**(2), pp. 73-82 (2010).
4. Khedmati, M. and Niaki, S.T.A. "Monitoring simple linear profiles in multistage processes by a MaxEWMA control chart", *Computers & Industrial Engineering*, **98**, pp. 125-143 (2016).
5. Kazemzadeh, R.B., Amiri, A. and Kouhestani, B. "Monitoring simple linear profiles using variable sample size schemes", *Journal of Statistical Computation and Simulation*, **86**(15), pp. 2923-2945 (2016).
6. Soleimani, P., Noorossana, R. and Amiri, A. "Simple linear profiles monitoring in the presence of within profile autocorrelation", *Computers & Industrial Engineering*, **57**(3), pp. 1015-1021 (2009).
7. Zhang, J., Li, Z. and Wang, Z. "Control chart based on likelihood ratio for monitoring linear profiles", *Computational Statistics & Data Analysis*, **53**(4), pp. 1440-1448 (2009).
8. Niaki, S.T.A., Abbasi, B. and Arkat, J. "A generalized linear statistical model approach to monitor profiles", *International Journal of Engineering Transactions A Basics*, **20**(3), pp. 233-242 (2007).
9. Noorossana, R., Fatemi, S.A. and Zerehsaz, Y. "Phase II monitoring of simple linear profiles with random explanatory variables", *The International Journal of Advanced Manufacturing Technology*, **76**(5-8), pp. 779-787 (2015).
10. Amiri, A., Eyvazian, M., Zou, C. and et al. "A parameters reduction method for monitoring multiple linear regression profiles", *The International Journal of Advanced Manufacturing Technology*, **58**(5-8), pp. 621-629 (2012).
11. Amiri, A., Saghaei, A., Mohseni, M. and et al. "Diagnosis aids in multivariate multiple linear regression profiles monitoring", *Communications in Statistics-Theory and Methods*, **43**(14), pp. 3057-3079 (2014).
12. Ghashghaei, R. and Amiri, A. "Sum of squares control charts for monitoring of multivariate multiple linear regression profiles in phase II", *Quality and Reliability Engineering International*, **33**, pp. 767-784 (2017).
13. Kazemzadeh, R.B., Noorossana, R. and Amiri, A. "Phase II monitoring of autocorrelated polynomial profiles in AR(1) processes", *Scientia Iranica*, **17**(1), pp. 12-24 (2010).
14. Hawkins, D.M. "Self-starting CUSUM charts for location and scale", *The Statistician*, **36**(4), pp. 299-316 (1987).
15. Quesenberry, Charles, P. "SPC Q charts for start-up processes and short or long runs", *Journal of Quality Technology*, **23**(3), pp. 213-224 (1991).
16. Zantek, Paul, F. "Design of cumulative sum schemes for start-up processes and short runs", *Journal of Quality Technology*, **38**(4), pp. 365-375 (2006).
17. Sullivan, J.H. and Jones, L. A. "A self-starting control chart for multivariate individual observations", *Technometrics*, **44**(1), pp. 24-33 (2002).

18. Quesenberry, Charles P. "On properties of Q charts for variables", *Journal of Quality Technology*, **27**(3), pp. 184-203 (1995).
19. Zou, C., Zhou, C., Wang, Z. and et al. "A self-starting control chart for linear profiles", *Journal of Quality Technology*, **39**(4), pp. 364-375 (2007).
20. Amiri, A., Khosravi, P. and Ghashghaei, R. "A self-starting control chart for simultaneous monitoring of mean and variance of simple linear profiles", *International Journal of Engineering, Transactions C: Aspects*, **29**(9), pp. 1257-1266 (2016).
21. Tsung, F. and Xia, Z. "A computationally efficient self-starting scheme to monitor general linear profiles with abrupt changes", *Quality Technology & Quantitative Management*, **16**(3), pp. 278-296 (2019).
22. Khosravi, P. and Amiri, A. "Self-Starting control charts for monitoring logistic regression profiles", *Communications in Statistics-Simulation and Computation*, **48**(6), pp. 1860-1871 (2019).
23. Celano, G., Castagliola, P., Trovato, E. and et al. "Shewhart and EWMA t control charts for short production runs", *Quality and Reliability Engineering International*, **27**(3), pp. 313-326 (2011).

اکنون معادل $S_{\sqrt{n}\bar{e}_j}$ را از رابطه‌ی (الف - ۴) در رابطه‌ی (الف - ۳) جایگزین می‌کنیم:
در نتیجه داریم:

$$T_j = \frac{\sqrt{n}(\sqrt{n}\bar{e}_j)}{\sqrt{n}S_{\bar{e}_j}} = \frac{\sqrt{n}\bar{e}_j}{S_{\bar{e}_j}} \sim t_{n-1}; \quad (\text{الف - ۵})$$

که $2 \leq j \leq n$ مقادیر عدد صحیح به خود می‌گیرد.

در نتیجه رابطه‌ی ۱۱ ثابت می‌شود. T_j دارای توزیع t با $n-1$ درجه آزادی و با میانگین و واریانس $E(T_j) = 0$ و $\text{var}(T_j) = \sigma_{T_j}^2 = \frac{n-1}{(n-1)-2} = \frac{n-1}{n-3}$ است.

پیوست ب: نحوه‌ی به دست آوردن توزیع MSE_j می‌دانیم:

$$\begin{aligned} e_{ij} &\sim N(0, \sigma^2), \\ Z &= \frac{e_{ij} - 0}{\sigma} = \frac{e_{ij}}{\sigma} \sim N(0, 1). \end{aligned} \quad (\text{ب - ۱})$$

با به توان دو رساندن طرفین داریم: $Z^2 = \frac{e_{ij}^2}{\sigma^2} \sim \chi_n^2$ اکنون با گرفتن سیگما از طرفین این رابطه داریم:

$$\sum_{i=1}^n \frac{e_{ij}^2}{\sigma^2} \sim \chi_n^2 \sim \text{Gamma}\left(\frac{n}{2}, \frac{1}{2}\right). \quad (\text{ب - ۲})$$

با ضرب کردن این مقدار در σ^2 تغییرات زیر را شاهد هستیم:

$$\begin{aligned} \sigma^2 \times \left(\frac{\sum e_{ij}^2}{\sigma^2} \right) &\sim \text{Gamma}\left(\frac{n}{2}, \frac{1}{2\sigma^2}\right), \\ \sum e_{ij}^2 &\sim \text{Gamma}\left(\frac{n}{2}, \frac{1}{2\sigma^2}\right). \end{aligned} \quad (\text{ب - ۳})$$

حال برای رسیدن به رابطه‌ی (MSE_j) مقدار این رابطه را به $n-2$ تقسیم می‌کنیم، داریم:

$$\begin{aligned} \sum e_{ij}^2 &\sim \text{Gamma}\left(\frac{n}{2}, \frac{n-2}{2\sigma^2}\right), \\ MSE_j &\sim \text{Gamma}\left(\frac{n}{2}, \frac{n-2}{2\sigma^2}\right). \end{aligned} \quad (\text{ب - ۴})$$

پیوست
پیوست الف: نحوه‌ی به دست آوردن آماره‌ی نهایی روش T و توزیع آن باقی‌مانده‌ی نمونه‌ی زام برای مشاهده‌ی t از نمونه‌ی مذکور e_{ij} :
 $i = 1, 2, \dots, n$

داریم

$$e_{ij} \sim N(0, \sigma^2),$$

$$\bar{e}_j = \frac{\sum_{i=1}^n e_{ij}}{n} \sim N\left(0, \frac{\sigma^2}{n}\right),$$

الف - ۱) با استاندارد کردن \bar{e}_j داریم:

$$Z = \frac{\bar{e}_j - 0}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}} = \frac{\sqrt{n}\bar{e}_j - 0}{\sigma}$$

$$\sqrt{n}\bar{e}_j \sim N(0, \sigma^2).$$

پس:

اکنون آماره‌ی T را که سلانو و همکاران^[۲۳] از آن برای محاسبات استفاده کرده‌اند، در نظر می‌گیریم:

$$T_i = \frac{\sqrt{n}(\bar{x}_i - \mu)}{S_i} \sim t_{n-1}. \quad (\text{الف - ۲})$$

در رابطه‌ی (الف - ۲) به جای \bar{X}_i مقدار $\sqrt{n}\bar{e}_j$ را قرار می‌دهیم:

$$T_j = \frac{\sqrt{n}(\sqrt{n}\bar{e}_j - 0)}{S_{\sqrt{n}\bar{e}_j}} \sim t_{n-1}; \quad j \geq 2. \quad (\text{الف - ۳})$$

دارای توزیع t است و با $n-1$ درجه آزادی است.

می‌دانیم که $S_x^2 = nS_{\sqrt{n}\bar{e}_j}^2 = S_{\sqrt{n}\bar{e}_j}^2$ اگر به جای x مقدار \bar{e}_j را قرار دهیم، داریم: $S_{\sqrt{n}\bar{e}_j}^2 = nS_{\bar{e}_j}^2$ و با جذر گرفتن از طرفین داریم:

$$S_{\sqrt{n}\bar{e}_j} = \sqrt{n}S_{\bar{e}_j}. \quad (\text{الف - ۴})$$