

برآورد فاصله‌یی شاخص‌های C_{pmk} و C_{pm} فرایند‌های خودبرگشت به کمک روش بوت استرپ بلوکی حلقوی

صادیق رئیسی* (دانشیار)

سمراد جعفریان نهین (کارشناس ارشد)

دانشکده‌ی هندسی صنایع، دانشگاه آزاد اسلامی واحد تهران جنوب

امیرحسین امیری (دانشیار)

گروه هندسی صنایع، دانشگاه شاهد

شاخص‌های قابلیت فرایند، به عنوان معیارهای کمی عملکرد فرایند در راستای نیل به بهبود کیفیت، در صنعت کاربرد گسترده‌ی دارند. استقلال مشاهدات از متدالو تربین مفروضات اغلب شاخص‌های قابلیت فرایند است اما در عمل، الگوهای همبستگی میان اطلاعات نمونه‌یی قابل کشف است که منجر به نقض فرض استقلال مشاهدات می‌شود. عدم تشخیص صحیح یک فرایند خودهمبسته ممکن است باعث اشتباه در تصمیم‌گیری و به بار آمدن خسارت‌های کیفی شود. بدلیل توزیع نامعلوم شاخص‌های مذکور در حضور خودهمبستگی میان داده‌ها، در این نوشتار الگوریتمی برای برآوردهای فاصله‌یی C_{pm} و C_{pmk} در فرایندهای AR(۱) با پهلوگیری از روش ناپارامتری بوت استرپ بلوکی حلقوی ارائه شده است. به علاوه ارزیابی این راهکار و مقایسه‌ی آن با سایر روش‌های موجود در ادبیات، بهمک مطالعات شبیه‌سازی مختلف نشان می‌دهد که عملکرد الگوریتم پیشنهادی با فوایدی به روش بوت استرپ استاندارد، نسبت به فواید صدکی، بهتر است. همچنین روش والگرن برای برآورد فاصله‌یی شاخص C_{pm} و روش بوت استرپ بلوکی حلقوی برای شاخص C_{pmk} در حضور داده‌های خودهمبسته‌ی AR(۱) برتری دارد. البته، در شرایط عدم اطلاع از سطح خودهمبستگی، همواره روش بوت استرپ بلوکی حلقوی برتری دارد.

raissi@azad.ac.ir
st_s_jafarian@azad.ac.ir
amiri@shahed.ac.ir

واژگان کلیدی: شاخص‌های قابلیت فرایند، فرایند خودهمبسته AR(۱)، فاصله‌یی اطمینان بوت استرپ، بوت استرپ بلوکی حلقوی.

۱. مقدمه

توسعه یافته عبارت‌اند از:

$$C_{pm} = \frac{USL - LSL}{6\sqrt{\sigma^2 + (\mu - T)^2}}, \quad (1)$$

$$C_{pmk} = \min \left(\frac{USL - \mu}{3\sqrt{\sigma^2 + (\mu - T)^2}}, \frac{\mu - LSL}{3\sqrt{\sigma^2 + (\mu - T)^2}} \right), \quad (2)$$

که در آنها USL و LSL به ترتیب نشان‌دهنده‌ی حدود بالا و پایین تولانس فنی، σ بیان‌گر انحراف استاندارد فرایند، μ میانگین مشخصه‌ی کیفی تولیدات و T مقدار هدف است.^[۱-۴] اخیراً، طراحی شاخص‌های قابلیت فرایند جدید و نیز اصلاح آنها مورد توجه محققین قرار گرفته است.^[۵-۷] با این حال، در بیشتر موارد فقط بر ارائه‌ی تخمین نقطه‌یی از این شاخص‌ها متمرکز شده‌اند که می‌تواند ارزیابی نادرستی از عملکرد فرایند در پی داشته باشد.

وانگ و همکاران^[۸] با بررسی رفتار توزیع آماری برآوردهای نمونه و تخمین

تحلیل قابلیت فرایند رویکردی سیار مؤثر برای پایش و ارزیابی عملکرد فرایند در کنترل فرایند آماری است. امروزه ثبات کیفیت محصولات بهویزه در کمیت‌های بالا برای صنایع تولیدی از جایگاه بالایی برخوردار است. از این رو تمایل به مقایسه‌ی مستمر کیفیت محصولات با انتظارات مشتریان برای اطمینان از دست‌یابی به سطح مطلوبی از انتظارات و استانداردهای کیفی در هر مرحله از تولید به چالشی اساسی برای مهندسین کیفیت تبدیل شده است. برای هر فرایند تولیدی که در حالت کنترل آماری است شاخص‌های قابلیت فرایند به منظور اندازه‌گیری توانایی آن فرایند در تولید محصولات درون تولانس‌های تعیین‌شده توسط مهندسین یا مشتریان کاربرد گسترده‌یی دارد. در همین راستا، برخی از پرکاربردترین شاخص‌های نسل جدید

* نویسنده مسئول

تاریخ: دریافت ۱۳۹۳/۹/۱، اصلاحیه ۱۳۹۴/۲/۱۹، پذیرش ۱۳۹۴/۴/۷.

AR(1) توسعه یافت. سپس با مطالعه‌ی شبیه‌سازی نشان داده شد که وابستگی بین مشاهدات به شدت بر میزان پوشش تأثیر دارد. با انجام مطالعه‌ی مشابه،^[۱۶] تأثیر داده‌های خودهمبستگی نوع AR(1)، این‌بار برای شاخص‌های C_{pmk} و C_{pm} توسعه داده شد.^[۱۷] و با ارائه‌ی رویکردی استنباطی از فواصل اطمینان تقریبی، احتمال پوشش محاسبه شد. لایسنس همکاران^[۱۸] حدود پایین اطمینان شاخص‌های C_{pk} و C_{pk} را برای فرایند خودهمبستگی AR(1) براساس شبیه‌سازی توزیع نمونه‌گیری تجزیبی توسعه دادند، و جداول کاربردی برای تنظیم کمترین مقادیر مورد نیاز برآوردهای استنباطی از فواصل اطمینان مشخص را تشکیل دادند. برای مطالعه‌ی بیشتر در مورد تحقیقات مرتبط با شاخص‌های قابلیت فرایند برخی منابع^[۱۹] در دسترس است.

متاسفانه، در تمامی مطالعات صورت‌گرفته توزیع احتمالی شاخص‌های قابلیت فرایند به عنوان اساس محاسبه‌ی فاصله‌ی اطمینان، ناشناخته مانده است. بوت‌استرب روشی مبتنی بر استفاده از رایانه در استنباط آماری است که بدون نیاز به فرض‌های غیرواقعی و روابط خاص غیرقابل اثبات می‌تواند با استفاده از داده‌های واقعی و الگوریتم‌های رایانه‌ی فهم مستقیمی از واریانس و فاصله‌ی اطمینان در اختیار کاربر قرار دهد. قابلیت استفاده از بوت‌استرب هم به صورت پارامتری (با توزیع نمونه مشخص) و هم به صورت ناپارامتری (با توزیع نمونه نامشخص) از نقاط قوت این روش به شمار می‌رود. دو مزیت اصلی روش بوت‌استرب بر روش‌های سنتی آماری عبارت است از:

۱. سادگی و امکان استنباط بدون مفروضات قوی برای توزیع؛
۲. استوار بودن نسبت به روش‌های کلاسیک آماری.

تاکنون این تکنیک برای گستره‌ی وسیعی، ازجمله در مسائل ایجاد فواصل اطمینان، توسعه یافته و در همین زمینه روش‌های مختلفی ارائه شده است.^[۲۰-۲۱] فرانکلین و وارمن^[۲۲] اولین مطالعه در زمینه‌ی بررسی خواص فاصله‌ی اطمینان روش‌های بوت‌استرب برای C_{pk} را در حالت مشاهدات مستقل انجام دادند. مطالعات مشابهی نیز انجام شده^[۲۳-۲۴] و مراجعه به آنها امکان‌پذیر است.

مطالعه‌ی حاضر معطوف به ایجاد برآوردهای فاصله‌ی از شاخص‌های C_{pm} و C_{pmk} با توزیع نامعلوم، در حضور خودهمبستگی میان داده‌های در این راستا با استفاده از روش‌های ناپارامتری بوت‌استرب به عنوان راه حلی نوین می‌توان به هدف مذکور دست یافت. اخیراً به منظور برآوردهای فاصله‌ی برای شاخص‌های C_{pk} و C_{pm} داده‌های C_{pk} و C_{pm} با روش بوت‌استرب معمولی ارائه شده است.^[۲۵] نتایج حاصله نشان داد که بوت‌استرب استاندارد عملکرد بهتری دارد. بوت‌استرب معمولی، با وجود کاربرد گسترده، ممکن است در مواجهه با داده‌های خودهمبستگی عملکرد مناسبی نداشته باشد. در نوشتار حاضر با انجام مطالعات شبیه‌سازی مشابه،^[۲۶] استفاده از روش بوت‌استرب بلوکی به عنوان راهکار پیشنهادی جدید توسعه داده شده است.

در نوشتار حاضر، در بخش دوم روش بوت‌استرب بلوکی توضیح داده شده است. چگونگی برآوردهای فواصل اطمینان به روش بوت‌استرب بلوکی برای شاخص‌های قابلیت فرایند در بخش سوم ارائه شده است. با استفاده از مطالعات شبیه‌سازی، برآوردهای توسعه نمونه‌گیری شاخص‌های قابلیت فرایند در بخش چهارم، و عملکرد فواصل اطمینان پیشنهادی در بخش پنجم مورد بررسی قرار گرفته است. در بخش ششم نیز نتایج حاصل از روش‌های مختلف مقایسه شده است. بخش انتهایی به نتیجه‌گیری و پیشنهاداتی برای مطالعات آتی اختصاص یافته است.

فاصله‌ی C_{pk} تحت فرض توزیع نرمال و استقلال مشاهدات نشان دادند که تغییرپذیری نمونه برای برآوردهای شاخص‌ها را نمی‌توان نادیده گرفت و باید برآوردهای فاصله‌ی لحاظ شود. در همین راستا، مطالعات مختلفی برای ساختن حدود اطمینان از انواع شاخص‌های قابلیت فرایند و با فرض داده‌های مستقل انجام شده است.^[۱۱-۱۷]

با پیشرفت فن آوری‌های نوین بهویه در بهره‌گیری از حسگرها و همچنین تمايل روزافروزن به برختسازی روش‌های پایش فرایند باعث افزایش شدید حجم نمونه‌های در اختیار در بازه‌های زمانی کوتاه شده و شناسائی الگوهای مخفی را که در نمونه‌های کوچک میسر نبود ممکن ساخته است. صنایع شبیه‌سازی، دارویی و الکترونیک از جمله مواردی هستند که در آنها مشخصه‌های کیفی چنین فرایندهایی اغلب سطوحی از خودهمبستگی را بروز می‌دهند. با استخراج الگوهای همبستگی میان اطلاعات نمونه‌ی، فرض استقلال نقض می‌شود و به نظر می‌رسد نمودارهای کنترل استاندارد اثربخشی لازم را ندارند.^[۱۲] این امر ضرورت توسعه روش‌های جدید در پایش و کنترل را پیش از پیش آشکار می‌کند.

در خصوص استخراج الگوهای همبستگی میان داده‌ها، باکس و جنکیز استراتژی سه مرحله‌ی را برای یافتن مدل مناسب و منطبق بر سری زمانی گسترش پیشنهاد کردند.^[۱۳] یکی از مدل‌های سری زمانی خطی و تک متغیره که در الگوسازی وضعیت‌های دنیای واقعی اهمیت زیادی دارد فرایند خودبرگشتشی مرتبه اول AR(1) براساس رابطه‌ی ۳ است:

$$X_t - \mu = \phi_1(X_{t-1} - \mu) + a_t, \quad (3)$$

که در آن ϕ ضریب خودهمبستگی است و فرض می‌شود که a_t مستقل از X_{t-1} است. واریانس مشاهدات نیز عبارت است از:

$$\sigma_a^2 = \frac{\sigma_x^2}{1 - \phi_1^2}. \quad (4)$$

در این مطالعه لازم است با توجه به نمونه در دسترس برای شاخص‌های قابلیت فرایند، برآوردهای نقطه‌ی محاسبه شود. با محاسبه میانگین و انحراف میانگین نمونه مطابق رابطه‌های ۵ و ۶:

$$\bar{x} = \frac{\sum_{i=1}^n x_i}{n}, \quad (5)$$

$$S = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}{n-1}}, \quad (6)$$

و سپس با جایگذاری $\bar{x} = \mu$ و $S = \sigma$ در روابط ۱ و ۲ مقادیر تخمین نقطه‌ی از این شاخص‌ها به دست می‌آید (در حضور خودهمبستگی از نوع AR(1)، برای محاسبه‌ی مقدار واقعی C_{pmk} و C_{pm} باید واریانس مشاهدات طبق رابطه‌ی ۴ محاسبه شود).

با توجه به اهمیت انجام مطالعات در شرایط نقض فرض استقلال، شور^[۱۵] از این مخلف نادیده گرفتن خودهمبستگی در برآوردهای میانگین و انحراف استاندارد فرایند را مورد بررسی قرار داد. اما نخستین روابط برای برآوردهای فاصله‌ی شاخص‌های قابلیت فرایند، با فرض حصول داده‌هایی از فرایندهای ایستای گوسی توسعه داده شد.^[۱۶] برآوردهای نقطه‌ی و فاصله‌ی شاخص‌های C_{pk} و C_{pm} برای مشاهدات حاصل از فرایندهای AR(1)، AR(p, q) و MA(1) در ۵ گزارش مختلف پیشنهاد شد:^[۱۷] در اولین گزارش با وارد کردن خودهمبستگی، روابط بولز^[۱۸] برای شاخص C_{pm} از حالت مشاهدات مستقل به حالت حضور مشاهداتی از فرایند

۲. تقسیم داده‌های اولیه به n بلاک همپوش با طول l : طوری که اولین بلاک (x_1, \dots, x_n) ، دومین بلاک (x_{l+1}, \dots, x_n) و آخرین بلاک (x_n, \dots, x_{l-1}) است.

۳. انتخاب تصادفی و با جایگذاری k بلاک (با احتمال $1/n$)، و قرار دادن آنها به دنبال هم برای تشکیل x_1^*, \dots, x_n^* .

$$4. محاسبه‌ی \hat{C}^* = \hat{C}(x_1^*, \dots, x_n^*)$$

۵. تکرار مراحل ۳ و ۴ به تعداد B بار برای بدست آوردن $\hat{C}_B^*, \dots, \hat{C}_{l-1}^*$.

۶. ارائه‌ی برآوردها و محاسبه‌ی فاصله‌ی اطمینان مورد نظر.

براساس نمونه‌ی بوت‌استربی $\hat{C}^*(x_1^*, \dots, x_n^*)$ می‌توان آماره‌ی بوت‌استربی را محاسبه کرد. با انجام این فرایند به دفعات مشخص B ، می‌توان B مقدار \hat{C}^* را محاسبه کرد که هر کدام برآورده برای \hat{C} محسوب می‌شود و کل مجموعه، توزیع بوت‌استربی برای \hat{C} را تشکیل می‌دهد. پس، می‌توان تقریبی ازتابع توزیع تجمعی نامعلوم F را به وسیله‌ی تابع توزیع تجمعی تجربی \hat{F} ارائه کرد.

توزیع‌های بوت‌استربی فقط براساس نمونه‌های تصادفی از توزیع کامل بوت‌استرب محاسبه می‌شوند. بنابراین، ممکن است به عملت خطاهای نمونه‌گیری، یک توزیع اریب برای شاخص حاصل شود. خطاهای تکنیک بوت‌استرب که همان اختلاف بین توزیع واقعی و تخمینی است، از دو نوع خطاهای مستقل تشکیل شده است:

۱. خطاهای آماری که به تعداد و صحبت داده‌های اولیه بستگی دارد،

۲. خطاهای شبیه‌سازی که با افزایش زیرگروه‌های بوت‌استرب (B) کاوش می‌یابد.^[۲۱] به طور کلی، n^k حالت ممکن برای بازنمونه‌گیری (B) وجود دارد. اما به عملت حجم بالای محاسبات حتی برای نمونه‌های کوچک در عمل، فقط نمونه‌های تصادفی از کل حالات ممکن گرفته می‌شود. با این حال، در برخی موارد افزایش B تغییر اندکی در افزایش دقت به دنبال دارد و صرف زمان بیشتر به صرفه نیست به طوری که ۲۰ بار نمونه‌گیری مجدد غالباً کفایت می‌کند. البته با توجه به اهمیت نتایج، قابلیت محاسباتی رایانه و محدودیت زمان می‌توان بر این تعداد افزود. براساس پژوهش‌های انجام شده برای ارائه‌ی برآورده دقيق از فاصله‌ی اطمینان کمترین تعداد بازنمونه‌گیری مناسب بوت‌استرب 10^{50} است.^[۲۶, ۲۵]

۳. برآورد فاصله‌یی شاخص قابلیت فرایند خودهمبسته

بهروزش بوت‌استرب

با توجه به الگوریتم ارائه شده در بخش قبل می‌توان با مطالعه‌ی بیشتر در مورد روش‌های مختلف ایجاد فاصله‌ی اطمینان^[۲۰] یک نوع فاصله‌ی اطمینان مشخص برای شاخص‌های C_{pm} و C_{pmk} انتخاب کرد و برآورد فاصله‌یی از آن ارائه داد. در این بخش، نحوه‌ی ساخت فاصله‌ی اطمینان بوت‌استربی دو طرفه ($1 - 2\alpha$) و 10° درصد برای شاخص قابلیت فرایند، به دو روش مختلف و به صورت گام به گام توضیح داده می‌شود.

۳.۱. بوت‌استرب استاندارد (SB)

در این روش فرض بر این است که \hat{C} از توزیع نرمال پیروی می‌کند. در تمامی مراحل فرض می‌کنیم (i) $\hat{C}^*(i)$ نشان‌دهنده‌ی نامین برآورد مرتب شده براساس B نمونه بوت‌استرب محاسبه شده باشد، که برآورده برای (i) $C^*(i)$ محسوب می‌شود.^[۲۰]

۲. روش بوت‌استرب بلاکی

در به کارگیری روش بوت‌استرب برای مشاهدات ایستا، ضروری است ترتیب زمانی مشاهدات تا حدی حفظ شود. این راهکار اساس روش‌های بوت‌استرب بلاکی را تشکیل می‌دهد. فرایند بلاک‌بندی با تقسیم مجموعه داده‌های اولیه به بلاک‌های با طول (های) مشخص شروع و با نمونه‌گیری بلاکی به جای نمونه‌گیری مشاهدات انفرادی ادامه می‌یابد. ایده‌ی اصلی بلاک‌بندی نیز بر این فرض استوار است که بلاک‌ها مستقل و هم‌توزیع‌اند.

لاهیری^[۲۸] رفتار مجانبی روش‌های بوت‌استرب بلاکی متداول را بر مبنای طول بلاک تصادفی و غیر تصادفی مورد مقایسه قرار داد و در نهایت چنین نتیجه گرفت که استفاده از بلاک‌های هم‌پوش بر بلاک‌های ناهم‌پوش برتری دارد و طول بلاک غیر تصادفی معمولاً میانگین مربعات خطای کمتری نسبت به بلاک تصادفی دارد. بنابراین، ازین روش‌های موردنی بررسی، روش‌های بوت‌استرب بلاکی متحرک (MBB)^[۱] و بوت‌استرب بلاکی حلقوی (CBB)^[۲] از لحاظ میانگین مربعات خطای تقریباً معادل‌اند.

بلاک‌هایی به طول l ($n = l, \dots, 1$) در نظر می‌گیریم. با ایجاد تعداد $(1 + n - l)$ بلاک هم‌پوش طبق روش MBB، برای بلاک نام با فرض $1 \leq i \leq n - l + 1$ داریم:

$$B_i = (x_i, x_{i+1}, \dots, x_{i+l-1}). \quad (7)$$

از داده‌های مورد مطالعه برای تشکیل k بلاک با طول l به صورت $B = (B_1, \dots, B_k)$ است. به طور کلی، نمونه‌ی استفاده می‌شود که در روش هم‌پوش $k = n - l + 1$ است. به طور کلی، نمونه‌ی بوت‌استرب بلاکی به صورت (B_1^*, \dots, B_k^*) با انجام بازنمونه‌گیری تصادفی و با جایگذاری از بلاک‌ها به دست می‌آید. اگر (i) $B_i^* = (x_{1i}^*, x_{2i}^*, \dots, x_{li}^*)$ نشان‌دهنده‌ی نمونه‌ی بوت‌استرب بلاکی نام باشد با کنار هم قرار دادن کل بلاک‌های بوت‌استرب داریم:

$$X^* = (x_{11}^*, \dots, x_{1l}^*, x_{21}^*, \dots, x_{2l}^*, \dots, x_{k1}^*, \dots, x_{kl}^*), \quad (8)$$

که یک سری زمانی بوت‌استرب به طول n است. براساس کل این نمونه جدید مشتمل از k بلاک مستقل، آماره‌ی مورد نظر محاسبه می‌شود. اما در روش MBB مشاهده‌ی اولی (x_1, \dots, x_{l-1}) و آخری (x_{n-l+2}, \dots, x_n) شناس کمتری نسبت به سایر مشاهدات برای ظاهر شدن در بلاک‌ها و نمونه‌ی بوت‌استرب دارند. بنابراین در انجام برآورده، اریب تصادفی معناداری وجود خواهد داشت.

یک روش ساده برای داشتن توزیع بوت‌استربی ناریب، قرار دادن مقادیر x_i به $i \equiv x_i \pmod{n}$ است (یعنی $i > n$ (به ازای n $x_i \equiv x_{i-n}$) با فرض $1 \leq i \leq n + l + 1$ $x_i \equiv x_{i-n}$ با $x_i \equiv x_{i-n}$ (در این روش، بلاک‌هایی به طول l (در قالب هر عدد صحیح) از تمامی کمان‌های مشاهدات اطراف دایره به صورت B و بازای $n \leq i \leq n + l + 1$ مفروض است. ازین مجموعه بلاک‌ها به تعداد k بلاک $k = n/l$ (عدد صحیح و مثبت) تصادفی انتخاب می‌شود. سپس از به هم پیوستن k بلاک (B_1^*, \dots, B_k^*) ، نمونه‌ی بوت‌استرب (x_1^*, \dots, x_n^*) به روش CBB شکل می‌گیرد.^[۲۹] با در نظر گرفتن C به عنوان نماد عمومی شاخص قابلیت واقعی فرایند، الگوریتم پیشنهادی ایجاد فواصل اطمینان برای C_{pm} و C_{pmk} به روش CBB درگام‌های زیر خلاصه می‌شود:

۱. جمع‌آوری داده‌های اولیه x_1, x_2, \dots, x_n

۴. مطالعات شبیه سازی برآورد توزیع نمونه گیری

به منظور برآورد توزیع نمونه گیری نامعلوم شاخص های قابلیت فرایند، با روش بوت استرب تعداد زیادی از مجموعه داده های AR(۱) تحت شرایط مختلف خود همبستگی تولید شد. سپس برآوردهای ارائه شده براساس معیارهای توصیفی مورد ارزیابی قرار گرفت.

مقادیر واقعی شاخص های قابلیت C_{pmk} و C_{pm} با توجه به حدود مشخصات قابل قبول $USL = ۴۰$ و $LSL = ۶۱$ ، مقادیر $T = ۴۹$ ، $\mu = ۵۰$ و $\sigma = ۲$ در جدول ۱ محاسبه شدند. مشاهده می شود که سطح بالاتر خود همبستگی، کاهش مقدار شاخص قابلیت را به همراه دارد.

ابتدا مطالعه ای شبیه سازی برای بررسی اثرات خود همبستگی بر مقادیر مورد انتظار و خطای استاندارد میانگین و انحراف استاندارد نمونه بی به روش بوت استرب انجام گرفت. برای اندازه نمونه های مختلف (n) از فرایند AR(۱) با سطوح متفاوت همبستگی (ϕ) به تعداد $B = ۲۰۰$ نمونه بی بوت استربی از نمونه اولیه برداشته شد. سپس، این شبیه سازی به تعداد $N = ۵۰۰$ بار دیگر تکرار شد. خلاصه این نتایج (جدول ۲) نشان می دهد که خود همبستگی تأثیری بر مقدار مورد انتظار میانگین نمونه ندارد و با افزایش اندازه نمونه به تدریج از پراکندگی این مقادیر نیز کاسته می شود و دقت برآورد انجام شده بالاتر می رود. اما وضعیت متفاوتی در رابطه با مقدار مورد انتظار انحراف استاندارد نمونه به ویژه برای اندازه نمونه کوچک رخ می دهد. برای مثال، در حالت $n = ۴۰$ ، برآورد مقدار مورد انتظار انحراف استاندارد نمونه به ازای $|\phi| = ۰,۰۰$ و $= ۰,۲۵$ و $= ۰,۷۵$ و $= ۱,۰۰$ به ترتیب برابر $۱,۹۵$ ، $۲,۰۰$ ، $۱,۹۵$ و $۲,۶۳$ است که بهوضوح از مقادیر واقعی آن در جدول ۱ کمتر است. البته با افزایش n ، به ازای مقادیر مختلف ϕ برآورد مقدار مورد انتظار انحراف استاندارد نمونه بزرگ تر و به مقادیر واقعی آن نزدیک تر می شود. به علاوه، کاهش پراکندگی تخمین انحراف استاندارد نمونه بی با افزایش اندازه نمونه شنان دهنده دقت مضاعف برآوردهای انجام شده است.

با انجام مطالعه ای شبیه سازی دیگری تحت همان شرایط قبلی، و برداشتن ۲۰۰ نمونه بی بوت استربی از نمونه اولیه و تکرار این شبیه سازی به تعداد ۵۰۰ بار، معیارهای توصیفی برآورد توزیع نمونه گیری مشخص شد (جدول ۳).

در مقایسه ای مقادیر مورد انتظار نمونه بی شاخص های قابلیت فرایند که در جدول ۳ نمایش داده شده است با مقادیر نظری آنها در جدول ۱، مقداری اریب به ازای سطوح مختلف پارامتر خود همبستگی مشاهده می شود، به طوری که با افزایش اندازه هی نمونه از میزان اریب کاسته می شود. برای مثال در حالت $|\phi| = ۰,۷۵$ و به ازای $n = ۴۰$ و $n = ۴۰۰$ مقادیر مورد انتظار C_{pm} به ترتیب برابر $۱,۱۱$ و $۱,۴۰$ است، در حالی که مقدار واقعی برابر $۱,۱۰$ است. براساس همین اندازه نمونه ها، مقادیر مورد انتظار C_{pmk} به ترتیب برابر $۱,۰۷$ و $۱,۰۵$ در مقایسه با مقدار واقعی $۱,۰۵$ است.

جدول ۱. مقادیر نظری میانگین، انحراف استاندارد و شاخص های قابلیت فرایند در شرایط مختلف خود همبستگی.

C_{pmk}	C_{pm}	σ_{α}	μ	$ \phi $
۱,۴۹	۱,۵۷	۲,۰۰	۵۰	۰,۰۰
۱,۴۵	۱,۵۳	۲,۰۷	۵۰	۰,۲۵
۱,۰۵	۱,۱۰	۳,۰۲	۵۰	۰,۷۵

الگوریتم ایجاد فاصله ای اطمینان دوطرفه $(1 - 2\alpha)$ و 100 درصد به روش SB در گام های زیر خلاصه می شود:

۱. محاسبه ای میانگین و انحراف استاندارد برآوردهای بوت استربی از روابط ۹ و ۱۰ : $\hat{C}_1^*, \dots, \hat{C}_B^*$

$$\hat{C}^* = \frac{\sum_{i=1}^B \hat{C}^*(i)}{B}, \quad (9)$$

$$\hat{S}_C^* = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^B (\hat{C}^*(i) - \hat{C}^*)^2}{B-1}}. \quad (10)$$

۲. با برآوردهای \hat{C} از داده های اولیه، فاصله ای اطمینان SB مطابق رابطه 11 محاسبه می شود Z_α (چارک α بالایی توزیع نرمال استاندارد است؛ \hat{C} نیز از داده های اولیه برآورده شده و بوت استرب تها برای برآورده انحراف استاندارد آن به کار رفته است):

$$\hat{C} \pm Z_\alpha \hat{S}_C^*. \quad (11)$$

۲.۳. بوت استرب صدکی با اریب اصلاح و تسریع شده (BCa)

برای بهبود سرعت همگرایی بوت استرب صدکی روشی توسعه یافت که فاصله ای صدکی را با تصحیح اریب و واریانس غیر ثابت تعديل می کند. ساختن این نوع فاصله بستگی به برآورده دو عامل اصلاح اریب Z و تسریع a دارد. [۲۰] گام های الگوریتم ایجاد فاصله ای اطمینان $(1 - 2\alpha)$ درصد به روش BCa به صورت زیر بیان می شود:

۱. پس از به دست آوردن $\hat{C}_1^*, \dots, \hat{C}_B^*$ ، مجموعه ای مرتب شده (i) \hat{C}^* تشکیل می شود.

۲. براساس مقادیر مرتب شده توزیع C^* و برآوردهای \hat{C} از داده های اولیه، احتمال $Z_0 = \Phi^{-1}(P_0)$ و میانه اریب \hat{C}^* به صورت $(Z_0 = \Phi^{-1}(P_0)) \leq \hat{C}^*$ محاسبه می شود.

۳. محاسبه ای عامل تسریع (i) $\hat{C}_{(i)}$ برآوردهای C است که از نمونه اولیه پس از حذف نقطه ای نام محاسبه می شود:

$$\hat{a} = \frac{\sum_{i=1}^n (\hat{C}_{(i)} - \hat{C}_{(i)})^2}{9(\sum_{i=1}^n (\hat{C}_{(i)} - \hat{C}_{(i)})^2)^{1/2}}, \quad (12)$$

$$\hat{C}_{(i)} = \frac{\sum_{i=1}^n \hat{C}_{(i)}}{n}. \quad (13)$$

۴. تعیین ضریب اطمینان صدک های بالا و پایین:

$$P_{AU} = \Phi \left(Z_0 + \frac{Z_\alpha + Z_\alpha}{1 - \hat{a}(Z_0 + Z_\alpha)} \right), \quad (14)$$

$$P_{AL} = \Phi \left(Z_0 + \frac{Z_\alpha - Z_\alpha}{1 - \hat{a}(Z_0 - Z_\alpha)} \right). \quad (15)$$

۵. محاسبه ای فاصله ای اطمینان BCa:

$$\left[\hat{C}^*(P_{AL}B), \hat{C}^*(P_{AU}B) \right]. \quad (16)$$

جدول ۲. اثر خودهمبستگی بر مقادیر مورد انتظار و خطای استاندارد میانگین و انحراف استاندارد نمونه‌ی فرایند (۱) AR.

	σ_x					μ					ϕ	n
	۰,۷۵	۰,۲۵	۰,۰۰	-۰,۲۵	-۰,۷۵	۰,۷۵	۰,۲۵	۰,۰۰	-۰,۲۵	-۰,۷۵		
۲۰	۲,۳۶	۱,۹۳	۱,۹۱	۲,۰۱	۲,۹۳	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	میانگین	
	۰,۴۰	۰,۲۸	۰,۲۷	۰,۲۸	۰,۴۷	۰,۷۸	۰,۴۴	۰,۳۸	۰,۳۳	۰,۳۰	انحراف استاندارد	
۴۰	۲,۶۳	۲,۰۰	۱,۹۵	۲,۰۳	۲,۹۵	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	میانگین	
	۰,۳۷	۰,۲۲	۰,۲۱	۰,۲۱	۰,۳۹	۰,۷۲	۰,۳۵	۰,۲۹	۰,۲۵	۰,۱۹	انحراف استاندارد	
۷۰	۲,۷۶	۲,۰۲	۱,۹۷	۲,۰۴	۲,۹۹	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	میانگین	
	۰,۳۲	۰,۱۷	۰,۱۶	۰,۱۷	۰,۳۳	۰,۶۴	۰,۲۸	۰,۲۳	۰,۱۹	۰,۱۴	انحراف استاندارد	
۲۰۰	۲,۹۲	۲,۰۵	۱,۹۹	۲,۰۶	۳,۰۱	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	میانگین	
	۰,۲۳	۰,۱۰	۰,۱۰	۰,۱۱	۰,۲۳	۰,۴۶	۰,۱۷	۰,۱۴	۰,۱۲	۰,۰۸	انحراف استاندارد	
۴۰۰	۲,۹۷	۲,۰۶	۲,۰۰	۲,۰۶	۳,۰۱	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	میانگین	
	۰,۱۸	۰,۰۸	۰,۰۷	۰,۰۸	۰,۱۸	۰,۳۵	۰,۱۳	۰,۱۰	۰,۰۸	۰,۰۶	انحراف استاندارد	
۶۰۰	۲,۹۹	۲,۰۶	۲,۰۰	۲,۰۶	۳,۰۲	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	۵۰,۰	میانگین	
	۰,۱۵	۰,۰۶	۰,۰۶	۰,۰۶	۰,۱۵	۰,۲۹	۰,۱۰	۰,۰۸	۰,۰۷	۰,۰۵	انحراف استاندارد	

با توجه به مطالب فوق، نتایج حاصل از مطالعات شبیه‌سازی این بخش عبارت

نتایج حاصل از برآورد انحراف استاندارد نمونه‌ی شاخص‌های قابلیت فرایند تأثیر ناچیزی از حالت خودهمبستگی متفاوت شدید تا خودهمبستگی مشتب شدید را نشان می‌دهد. نکته‌ی قابل توجه دیگر در افزایش اندازه نمونه نهفته است جایی که کاهش مقادیر انحراف استاندارد نمونه‌ی را در پی دارد.

می‌دانیم که «چولگی» معیاری مناسب برای بررسی قرینه‌بودن توزیع است (اگر قدرمطلق مقدار چولگی بزرگ‌تر از $5/۵$ باشد نمودار توزیع انحرافی قابل ملاحظه از توزیع نرمال دارد).

براساس جدول ۳ واضح است که در حالت کوچک بودن اندازه نمونه، مقادیر چولگی این توزیع‌های نمونه‌گیری مقاوت معناداری با توزیع نرمال دارد. این واقعیت با مطالعات انجام شده [۱۶] نیز همخوانی دارد جایی که با اثبات چولگی بسیار کم برای توزیع نمونه‌ی شاخص‌ها، برآورد فاصله‌ی متقاضی معقول تشخیص داده شد. درمورد کشیدگی نیز اختلاف با توزیع نرمال غیر قابل انکار است (اگر مقدار معیار کشیدگی بزرگ‌تر از ۳ باشد شکل توزیع تیزتر، و اگر کوچک‌تر از ۳ باشد شکل توزیع هموارتر از حالت نرمال خواهد بود). با این حال، در همهٔ موارد مشاهده می‌شود که افزایش اندازه نمونه با کاهش قابل ملاحظه‌ی معیارهای چولگی و کشیدگی همراه است. بنابراین، بیان این حقیقت که توزیع‌های نمونه‌گیری شاخص‌های قابلیت فرایند شکل نرمال‌تری به خود می‌گیرد کاملاً منطقی به نظر می‌رسد.

می‌توان چنین نتیجه گرفت که، علی‌رغم تأثیر سطوح مختلفی از پارامتر خودهمبستگی بر داده‌ها، برآورد توزیع نمونه‌گیری شاخص‌های قابلیت فرایند با افزایش اندازه نمونه به طور تقریبی به توزیع نرمال شباهت بیشتری پیدا می‌کند. بنابراین، مادامی که توزیع بوت‌استرپ اریب نباشد و شکل متقاضی داشته باشد درصد فاصله‌ی اطمینان روش مناسبی برای تخمین آماره‌ی مورد نظر است. زیرا اریب در توزیع بوت‌استرپ منجر به اریب در تخمین فاصله‌ی اطمینان می‌شود.

۵. مطالعات شبیه‌سازی برآورد فاصله‌ی بی

تعیین احتمال برآورده شدن نیازهای قابلیت فرایند براساس برآورد فاصله‌ی اطمینان C_{pmk} و C_{pm} فرایند خودهمبسته‌ی (۱) AR به روش بوت‌استرپ

جدول ۳. معیارهای توصیفی برآورد توزیع نمونه‌گیری شاخص‌های قابلیت فریند برای مجموعه‌ی از پارامترهای مختلف.

C_{pmk}					C_{pm}					ϕ	n
$^{\circ}, 75$	$^{\circ}, 25$	$^{\circ}, 00$	$-^{\circ}, 25$	$-^{\circ}, 75$	$^{\circ}, 75$	$^{\circ}, 25$	$^{\circ}, 00$	$-^{\circ}, 25$	$-^{\circ}, 75$		
۱,۰۹	۱,۵۰	۱,۵۴	۱,۱۵	۱,۱۵	۱,۲۸	۱,۶۲	۱,۶۴	۱,۵۹	۱,۲۲	میانگین	۲۰
۰,۲۲	۰,۲۲	۰,۲۱	۰,۱۹	۰,۱۷	۰,۲۳	۰,۲۴	۰,۲۳	۰,۲۲	۰,۱۹	انحراف استاندارد	
۰,۵۰	۰,۷۷	۰,۷۵	۰,۷۲	۰,۵۷	۰,۸۵	۰,۷۸	۰,۹۱	۰,۹۵	۰,۶۰	چولگی	
۳,۲۹	۴,۷۹	۴,۱۱	۴,۰۷	۳,۴۷	۴,۱۷	۳,۹۹	۵,۰۳	۵,۲۴	۳,۶۱	کشیدگی	
۱,۰۷	۱,۴۷	۱,۵۲	۱,۴۸	۱,۱۱	۱,۲۰	۱,۵۸	۱,۶۱	۱,۵۶	۱,۷	میانگین	۴۰
۰,۱۷	۰,۱۵	۰,۱۵	۰,۱۴	۰,۱۴	۰,۱۷	۰,۱۷	۰,۱۷	۰,۱۶	۰,۱۵	انحراف استاندارد	
۰,۳۵	۰,۴۵	۰,۴۶	۰,۴۹	۰,۴۲	۰,۶۱	۰,۵۳	۰,۶۰	۰,۵۰	۰,۵۴	چولگی	
۳,۱۹	۳,۵۵	۳,۴۱	۳,۴۰	۳,۲۹	۳,۴۹	۳,۸۵	۳,۵۷	۳,۳۵	۳,۵۹	کشیدگی	
۱,۰۶	۱,۴۷	۱,۵۰	۱,۴۷	۱,۰۹	۱,۱۶	۱,۵۶	۱,۵۹	۱,۵۵	۱,۱۴	میانگین	۷۰
۰,۱۴	۰,۱۱	۰,۱۱	۰,۱۰	۰,۱۱	۰,۱۴	۰,۱۳	۰,۱۳	۰,۱۲	۰,۱۲	انحراف استاندارد	
۰,۲۱	۰,۳۳	۰,۳۹	۰,۴۰	۰,۳۱	۰,۵۱	۰,۵۲	۰,۴۶	۰,۳۷	۰,۳۸	چولگی	
۳,۰۱	۳,۳۱	۳,۳۸	۳,۵۲	۳,۰۹	۳,۳۵	۳,۶۸	۳,۳۷	۳,۱۹	۳,۱۶	کشیدگی	
۱,۰۵	۱,۴۶	۱,۵۰	۱,۴۶	۱,۰۶	۱,۱۳	۱,۵۴	۱,۵۷	۱,۵۳	۱,۱۱	میانگین	۲۰۰
۰,۰۹	۰,۰۷	۰,۰۶	۰,۰۶	۰,۰۷	۰,۰۹	۰,۰۸	۰,۰۸	۰,۰۷	۰,۰۸	انحراف استاندارد	
۰,۱۲	۰,۱۸	۰,۲۴	۰,۱۸	۰,۲۲	۰,۳۵	۰,۲۲	۰,۲۴	۰,۲۱	۰,۲۰	چولگی	
۳,۱۱	۳,۰۲	۳,۱۳	۳,۰۹	۲,۹۹	۳,۱۹	۲,۹۸	۳,۱۱	۳,۰۷	۳,۰۱	کشیدگی	
۱,۰۵	۱,۴۶	۱,۴۹	۱,۴۶	۱,۰۶	۱,۱۱	۱,۵۳	۱,۵۷	۱,۵۳	۱,۱۱	میانگین	۴۰۰
۰,۰۶	۰,۰۵	۰,۰۴	۰,۰۴	۰,۰۶	۰,۰۷	۰,۰۶	۰,۰۵	۰,۰۵	۰,۰۶	انحراف استاندارد	
-۰,۰۲	۰,۲۳	۰,۲۲	۰,۰۷	۰,۱۱	۰,۲۴	۰,۲۲	۰,۱۶	۰,۱۳	۰,۱۷	چولگی	
۳,۰۸	۳,۱۷	۳,۰۷	۳,۰۳	۲,۹۴	۳,۰۸	۳,۲۵	۳,۰۳	۳,۰۰	۲,۸۹	کشیدگی	
۱,۰۵	۱,۴۵	۱,۴۹	۱,۴۵	۱,۰۵	۱,۱۱	۱,۵۳	۱,۵۷	۱,۵۳	۱,۱۱	میانگین	۶۰۰
۰,۰۵	۰,۰۴	۰,۰۴	۰,۰۴	۰,۰۵	۰,۰۶	۰,۰۵	۰,۰۴	۰,۰۴	۰,۰۵	انحراف استاندارد	
۰,۰۱	۰,۱۶	۰,۱۷	۰,۱۷	۰,۱۲	۰,۲۱	۰,۱۳	۰,۱۶	۰,۱۶	۰,۱۴	چولگی	
۳,۲۱	۳,۰۱	۳,۰۴	۳,۱۴	۲,۹۷	۳,۰۳	۳,۱۹	۳,۰۶	۳,۱۱	۳,۱۳	کشیدگی	

 جدول ۴. مقادیر نظری C_{pm} به کار رفته در مطالعه‌ی شبیه‌سازی.

از طریق مطالعه‌ی شبیه‌سازی مونت‌کارلو انجام گرفت. در این مطالعه، فواصل اطمینان براساس دو معیار مورد ارزیابی قرار گرفت:

ϕ		
$^{\circ}, 75$	$^{\circ}, 25$	$^{\circ}, 00$
$1,10$	$1,53$	$1,57$
$(50, 2)$		
$0,82$	$0,96$	$0,97$
$(52, 2)$		
$0,75$	$1,08$	$1,11$
$(50, 3)$		
$0,64$	$0,81$	$0,83$
$(52, 3)$		

- متوجه درصد پوشش (ACP)^۵ و آن عبارت است از نسبت دفعاتی که فاصله‌ی اطمینان حاصل از هر بار شبیه‌سازی مقدار واقعی را شامل می‌شود.

- متوجه طول فاصله (AII)^۶، اندازه‌گیری میانگین پنهانی (تفاضل حد پایین از حد بالا) فواصل اطمینان.

 جدول ۵. مقادیر نظری C_{pmk} به کار رفته در مطالعه‌ی شبیه‌سازی.

با فرض این که فرایند تحت کنترل آماری است مقادیر شاخص‌های قابلیت (در محدوده‌ی خوب تا ضعیف) برای استفاده در این مطالعه با توجه به حدود مشخصات قابل قبول $LSL = 61$ و $USL = 40$ ، مقدار هدف $T = 49$ و همچنین ترکیبات مختلف μ و σ در جداول ۴ و ۵ محاسبه شد. برای هر اندازه نمونه کوچک $n = 20, 40, 70$ و بزرگ $n = 200, 400, 600$ از فرایند ایستای (I) با سطوح مختلف همبستگی و ترکیبات مختلف μ و σ به تعداد $B = 1000$ نمونه بوت استرپی از نمونه اولیه برداشته شد تا امکان برآورد فواصل اطمینان ۹۵٪ برای

ϕ		
$^{\circ}, 75$	$^{\circ}, 25$	$^{\circ}, 00$
$1,05$	$1,45$	$1,49$
$(50, 2)$		
$0,70$	$0,82$	$0,83$
$(52, 2)$		
$0,72$	$1,02$	$1,05$
$(50, 3)$		
$0,55$	$0,70$	$0,71$
$(52, 3)$		

قابل قبول داشتند، اما در حالت 75° ، $= |\phi|$ ، نتیجه‌های مناسبی حاصل نشد. در تفسیر دلایل این امر می‌توان گفت که چون در روش بوت استرپ نمونه‌گیری به صورت تصادفی انجام می‌شود پس در اندازه نمونه‌ی کم با توجه به ارائه‌ی فواصل صدکی به روش BCa امکان اریب در برآورد وجود دارد در حالی که در روش SB فواصل همواره متقاضن است. با افزایش قابل ملاحظه‌ی اندازه نمونه چون خطای اماری در انجام برآورد کاهش می‌یابد نتایج هر دو روش SB و BCa ضمن بهبود، به یکدیگر نزدیک تر می‌شود.

خلاصه نتایج حاصل از شبیه‌سازی برای C_{pmk} در جدول ۷
گردآوری شد. نتایج در اندازه نمونه‌ی کم و $\phi = \phi$ نشان داد که مقادیر ACP به ترتیب در ۴ و ۴ مورد از کل ۱۲ مورد درصد پوششی قابل قبول داشتند. در حالت به ترتیب در ۲۴ موردی که درصد پوشش برای آنها محاسبه شد نتایج $|\phi| = |\phi|$ از کل ۲۴ موردی از کل ۲۵ نتایج حاکی از عملکرد نسبتاً مناسب به ترتیب به صورت ۴ و صفر به دست آمد. این نتایج حاکی از عملکرد نسبتاً مناسب SB است. همچنین با افزایش پارامتر خودهمبستگی به ۷۵٪ $= |\phi|$ ، پوششی حاصل نشد. در همین شرایط و تنها با افزایش اندازه نمونه، بهبود قابل ملاحظه‌ی در معیارهای اندازه‌گیری شده مشاهده شد، به طوری که در حالت $\phi = \phi$ ، از کل ۱۲ مورد ACP ارائه شده روش‌های مختلف به ترتیب در ۱۲ و ۱۲ مورد، در حالت $|\phi| = |\phi|$ از کل ۲۴ مورد به ترتیب در ۲۱ و ۱۷ مورد و در حالت $|\phi| = |\phi|$ به ترتیب در ۵ و ۱ مورد درصد پوششی مناسبی داشتند که نشان‌گر عملکرد نسبتاً مناسب SB است.

از طرفی مطابق جداول ۶ و ۷، برای معیار AIL با اندازه نمونه‌ی بزرگ در هر دو روش نتایج تقریباً مشابهی به صورت کاهش در این مقادیر به دست آمد که نسبت به حالت اندازه نمونه‌ی کم، افزایش دقت فواصل اطمینان را نشان می‌داد. البته از لحاظ معیار AIL بین روش‌های مختلف تفاوت معنی‌داری وجود ندارد. همچنین، با افزایش مقدار پارامتر خودهمبستگی بر میزان معیار AIL افزوده و درنتیجه، از دقت فاصله‌ی اطمینان کاسته می‌شود.

شاخص قابلیت مذکور از روش‌های SB و BCa میسر شود. سپس، این شبیه‌سازی به تعداد $N = 1000$ بار دیگر تکرار شد تا ACP و AIL مشخص شود. با توجه به مقدار مورد انتظار ۹۵٪، دفعات پوشش فوائل اطمینان حاصل از کل شبیه‌سازی انجام شده برای هر حالت، یک متغیر تصادفی دوچمله‌بی با پارامترهای $P = ۰, ۹۵$ و $N = 1000$ است. بنابراین، یک فاصله‌ی اطمینان ۹۹٪ برای دفعات پوشش عیارت است از:

$${}^{\circ} / 45 \pm Z_{0.005} \sqrt{\frac{({}^{\circ} / 45)({}^{\circ} / 05)}{100}} = [{}^{\circ} / 932, {}^{\circ} / 968], \quad (17)$$

نیز در میان ۲۰ نمونه از این سازمان، میانگین شاخص اطمینان ۹۵٪ برابر با شاخص C_{pm} خلاصه ترتیب مربوط به شیوه‌سازی فواصل اطمینان است. چنان‌که ملاحظه می‌شود مقادیر ACP در جدول ۶ ارائه شده است. در جدول ۶ ارائه شده است. چنان‌که ملاحظه می‌شود مقادیر ACP ارائه شده توسط روش‌های مختلف در حالت ϕ با اندازه نمونه کم، از کل ۱۲ مورد به ترتیب در ۷ و ۳ مورد کمترین درصد پوشش مناسبی در محدوده قابل قبول داشتند، اما در ۷ و ۳ مورد کمترین درصد پوشش مناسبی در محدوده قابل قبول داشتند، اما در حالت‌های $\phi = 0, 25, 75, 100$ ، حتی یک مورد FTA مناسب برای روش‌های مختلف به دست نیامد. این نتایج نشان‌دهنده‌ی برتری نسبی روش SB تنها در حالت مستقل است. در همین شرایط و فقط با افزایش قابل توجه اندازه نمونه، نتایج در حالت ϕ با روش‌های مختلف به ترتیب ۱۱ و ۱۲ مورد و در حالت $\phi = 0, 25, 75, 100$ به ترتیب ۲۱ و ۲۰ مورد درصد پوشش مناسبی، در محدوده

جدول ۶. مقایسه‌ی عملکرد برآورده‌کننده‌های فاصله‌بی، شاخص C_{pm} به روش CBB (فاصله‌های اطمینان ۹۵٪).

°/۷۵			°/۲۵			°/۰۰			-°/۲۵			-°/۷۵			ϕ
AIL	FTA	ACP	AIL	FTA	ACP	AIL	FTA	ACP	AIL	FTA	ACP	AIL	FTA	ACP	روش
°/۵۴	°	°/۷۸	°/۴۹	°	°/۸۹	°/۴۶	۷	°/۹۲	°/۴۲	°	°/۹۱	°/۳۹	°	°/۷۹	SB
°/۴۹	°	°/۷۲	°/۴۵	°	°/۸۷	°/۴۳	۳	°/۹۰	°/۳۹	°	°/۸۹	°/۳۶	°	°/۷۸	BCa
°/۲۲	°	°/۹۰	°/۱۷	۹	°/۹۳	°/۱۵	۱۱	°/۹۵	°/۱۴	۱۱	°/۹۴	°/۱۶	°	°/۹۰	SB
°/۲۲	°	°/۹۰	°/۱۶	۹	°/۹۴	°/۱۵	۱۲	°/۹۴	°/۱۴	۱۲	°/۹۵	°/۱۶	°	°/۸۹	BCa

جدول ۷. مقاسهای عملکردی و دکندهای فاصله‌ای شاخص C_{pmk} به روش CBB (فاصله‌ای اطمینان ۹۵٪).

°/۷۵			°/۲۵			°/۰۰			-°/۲۵			-°/۷۵			ϕ
AIL	FTA	ACP	AIL	FTA	ACP	AIL	FTA	ACP	AIL	FTA	ACP	AIL	FTA	ACP	n
°/۵۹	°	°/۷۷	°/۵۰	۲	°/۹۰	°/۴۶	۴	°/۹۲	°/۴۱	۲	°/۹۰	°/۳۷	۰	°/۸۱	SB
°/۵۷	°	°/۷۸	°/۴۸	°	°/۸۸	°/۴۴	۴	°/۹۱	°/۴۰	°	°/۸۹	°/۳۵	۰	°/۷۹	BCa
°/۲۶	۳	°/۹۱	°/۱۶	۹	°/۹۴	°/۱۵	۱۲	°/۹۵	°/۱۴	۱۲	°/۹۵	°/۱۵	۲	°/۹۱	SB
°/۲۶	۱	°/۹۰	°/۱۶	۷	°/۹۳	°/۱۵	۱۲	°/۹۵	°/۱۴	۱۰	°/۹۴	°/۱۵	۰	°/۹۰	BCa

در مقایسه با عوامل مهم‌تری که قبلًا ذکر شد دو عامل دیگر، یعنی μ و σ ، تأثیر چندانی بر نتایج ACP نداشتند. آنچه که از افزایش اندازه نمونه، چه در دامنه تغییرات کوچک و چه در دامنه تغییرات بزرگ، آشکار شد این بود که چنین تغییراتی افزایش مقادیر ACP را به دنبال داشت، اما کنندی روند افزایشی ACP نیز کاملاً مشهود بود.

با توجه به مطالعات این بخش، می‌توان نتایج مطالعات شبیه‌سازی را چنین خلاصه کرد:

که برای مقادیر مختلف k می‌توان به سطوحی از اطمینان دست یافت.

۲.۱.۶. روش تقریبی والگرن

والگرن^[۱۷] به دنبال فاصله‌ی اطمینان ارائه شده در حالت مستقل توسط بویانز^[۱۸] تقریبی از فاصله‌ی اطمینان C_{pm} ، هنگامی که می‌توان داده‌ها را طبق فرایند(۱) AR با تابع خودهمبستگی نامعلوم مدل‌سازی کرد، به صورت رابطه‌ی ۲۱ به دست آورد:

$$C_{pm}(1 \pm \frac{z_\alpha}{\sqrt{2\nu}}), \quad (21)$$

که در آن $\hat{\nu}$ به عنوان برآورد درجه آزادی توزیع χ^2 مرکزی برای فرایند(۱) AR از رابطه‌ی ۲۲ برآورد می‌شود (باید توجه داشت که برای مقادیر بزرگ $\hat{\nu}$ ، توزیع χ^2 مرکزی را می‌توان با توزیع نرمال تقریب زد):

$$\hat{\nu} = \frac{n(1 + \delta^2)}{\frac{1 + \hat{\phi}^2}{1 - \hat{\phi}^2} + 2\hat{\delta}^2 \frac{1 + \hat{\phi}}{1 - \hat{\phi}}}, \quad (22)$$

که در آن $S^2 / S^2 = (\bar{x} - T)^2$ = $\hat{\delta}^2 + \hat{\phi}^2$ ضریب خودهمبستگی برآورده شده مرتبه اول است.

۳.۱.۶. روش ناپارامتری بوت استرب معمولی

جعفریان و همکاران^[۱۹] از روش بوت استرب معمولی در گام‌های الگوریتم پیشنهادی چنین استفاده کردند:

۱. جمع‌آوری داده‌های اولیه x_1, x_2, \dots, x_n .

۲. نمونه‌گیری بوت استربی (x_1^*, \dots, x_n^*) به صورت تصادفی و با جایگذاری داده‌های اولیه.

۳. محاسبه‌ی $\hat{C}^* = \hat{C}(x_1^*, \dots, x_n^*)$.

۴. تکرار مراحل ۲ و ۳ به تعداد B بار برای به دست آوردن $\hat{C}_B^*, \dots, \hat{C}_1^*$.

۵. ارائه‌ی برآوردها و محاسبه‌ی فاصله‌ی اطمینان مورد نظر.

لازم به ذکر است که با توجه به مطالعات صورت‌گرفته فقط نتایج روش OB-SB استاندارد شاخص C_{pm} و C_{pmk} در حضور داده‌های خودهمبسته AR(۱) ارائه دادند:

۲.۶. مقایسه‌ی نتایج شبیه‌سازی

چنان که پیش‌تر ذکر شد، پس از معرفی سایر روش‌های مرتبط در ادبیات موضوع، به مقایسه‌ی آنها با روش پیشنهادی پرداخته می‌شود. گوئوارا و وارگاس^[۲۰] مطالعات شبیه‌سازی در این زمینه انجام دادند و نتایج ACP را با $3 \leq USL \leq 5$ و $LSL = -3$ مقادیر هدف $T = 5$ ، میانگین صفر، انحراف استاندارد $1/\sqrt{5}$ ، اندازه نمونه $n = 50$ ، ضریب خودهمبستگی 50% و ترکیبات مختلف k در $N = 50000$ تکرار به دست آورندند. با در نظر گرفتن خلاصه نتایج گوئوارا و وارگاس (یعنی V & G) مطابق جدول ۸ نتایج روش والگرن، روش OB-SB و روش CBB-SB نیز محاسبه شد. برای شاخص C_{pm} مشاهده می‌شود که روش والگرن عملکرد بهتری دارد و روش CBB-SB با اختلاف اندکی در مرتبه‌ی بعدی قرار دارد. در مورد شاخص روش CBB-SB بیشترین درصد پوشش را نشان می‌دهد. باید یادآور شویم

در مقایسه با عوامل مهم‌تری که قبلًا ذکر شد دو عامل دیگر، یعنی μ و σ ، تأثیر چندانی بر نتایج ACP نداشتند. آنچه که از افزایش اندازه نمونه، چه در دامنه تغییرات کوچک و چه در دامنه تغییرات بزرگ، آشکار شد این بود که چنین تغییراتی افزایش مقادیر ACP را به دنبال داشت، اما کنندی روند افزایشی ACP نیز کاملاً مشهود بود.

با توجه به مطالعات این بخش، می‌توان نتایج مطالعات شبیه‌سازی را چنین خلاصه کرد:

- به طور کلی در حالت مستقل و تا حدودی برای حالت با همبستگی کم روش SB از عملکرد مناسب‌تری برای ارائه‌ی فاصله اطمینان C_{pm} و C_{pmk} نسبت به روش BCa برخوردار است.

- با افزایش اندازه پارامتر خودهمبستگی، به تدریج از میزان متوسط درصد پوشش کاسته می‌شود.

- تغییرات اندازه نمونه به صورت افزایشی غالباً افزایش ACP را به همراه دارد که دلیلی بر کاهش خطای آماری است. البته به تدریج، با افزایش اندازه نمونه، از روند افزایشی ACP کاسته می‌شود.

- تغییرات مقادیر میانگین و انحراف استاندارد نشان‌دهنده تأثیر ناچیز بر نتایج ACP است.

- افزایش مقادیر میانگین، انحراف استاندارد و اندازه نمونه، و کاهش φ نشان‌گر روند کاهشی AIL است.

۶. مقایسه با روش‌های موجود در ادبیات

در بخش مقدمه اشاره شد که روش‌های دیگری نیز برای ساختن فاصله اطمینان روی شاخص‌های قابلیت فرایند در حضور خودهمبستگی میان مشاهدات وجود دارد. در این قسمت روش‌های مذکور با جزئیات معروفی و سپس با انجام شبیه‌سازی نتایج حاصل با روش پیشنهادی مقایسه می‌شود.

۶.۱. روش‌های مختلف ارائه‌ی فاصله‌ی اطمینان

۶.۱.۱. روش تقریبی گوئوارا و وارگاس

گوئوارا و وارگاس^[۲۱] با توسعه‌ی مطالعه‌ی ژانگ^[۱۶] ابتدا روابطی برای برآورد انحراف استاندارد شاخص C_{pm} و C_{pmk} در حضور داده‌های خودهمبسته AR(۱) ارائه دادند:

$$\hat{\sigma}_{C_{pm}} \approx C_p^{\frac{1}{2}} \left[\frac{\frac{F(n, \rho_i)}{(n-1)^2} + \frac{g(n, \rho_i) + \xi^2}{n}}{4[f(n, \rho_i) + \xi^2]^2} \right], \quad (18)$$

$$\hat{\sigma}_{C_{pmk}} \approx C_{pk}^{\frac{1}{2}} \left[\frac{1}{f(n, \rho_i) + \xi^2} \right] \times \left\{ \begin{array}{l} \frac{F(n, \rho_i)}{2(n-1)^2 [f(n, \rho_i) + \xi^2]^2} + \\ \frac{g(n, \rho_i)}{4n} \left[\frac{1}{C_{pk}} + \frac{4\xi}{4[f(n, \rho_i) + \xi^2]} \right]^2 \end{array} \right\}, \quad (19)$$

که در آنها C_p و C_{pk} شاخص‌های قابلیت فرایند متداول، ρ_i تابع خودهمبستگی مشاهدات در فاصله زمانی مختلف، f ، F و g توابعی از اندازه نمونه و تابع خودهمبستگی، $\xi = \mu - T$ است. سپس با انجام برآورد نقطه‌ی شاخص‌های

خاص بازنونه‌گیری از مشاهدات پیشنهاد شد. مهم‌ترین مزیت این روش نسبت به روش‌های تقریبی موجود در ادبیات در عدم نیاز به تشخیص الگوی خودهمبستگی میان مشاهدات نهفته است.

به منظور ارزیابی الگوریتم پیشنهادی و مقایسه با سایر روش‌های موجود در ادبیات، مطالعات شبیه‌سازی مختلفی انجام و نتایج آنها بررسی شد. در بررسی نتایج شبیه‌سازی براورد توزیع نمونه‌گیری شاخص‌های قابلیت فرازیند، اثر خودهمبستگی در براورد اریب انحراف استاندارد نمونه‌یی و نیز وجود اریب در براورد کمندهای شاخص‌های قابلیت فرازیند مورد تأیید قرار گرفت. بنابراین، بررسی شاخص‌های قابلیت فرازیند استوار در چنین شرایطی می‌تواند مورد توجه قرار گیرد. البته با افزایش اندازه نمونه، از میزان اریب‌ها کاسته شد و براوردهای دقیق‌تری به دست آمد. ارزیابی مطالعات شبیه‌سازی براساس معیارهای مختلف نشان داد که، بدون توجه به سطح همبستگی و روش بوت‌استرپ مفروض، حدود ۹۵٪ روش SB، با فواصل متقارنی بر مبنای توزیع نرمال، غالباً عملکرد بهتری دارد و با وجود این که در ارائه‌ی روش BCa برای اصلاح اریب براورد مورد نظر تلاش می‌شود، در این مطالعه از عملکرد ضعیف‌تری برخوردار است. با توجه به نتایج حاصل از انجام مقایسه با روش‌های موجود در ادبیات، روش والگرن برای براورد فاصله‌یی شاخص C_{pm} و روش بوت‌استرپ بلوکی حلقوی با داده‌های خودهمبسته AR(۱) تووصیه می‌شود. البته در شرایط عدم اطلاع از سطح خودهمبستگی، همواره روش بوت‌استرپ بلوکی حلقوی برتری دارد. با این حال، توسعه‌ی روش‌های کاربردی بوت‌استرپ برای دیگر الگوهای سری‌های زمانی ایستا، فصلی و نالایستا و همچنین روش‌های جایگزین برای تحلیل خودهمبسته‌ی غیرنرمال زمینه‌ی تحقیقات بیشتر نوشتار حاضر حاضر محسوب می‌شود.

جدول ۸. مقایسه‌ی نتایج ACP روش‌های مختلف تقریبی و ناپارامتری با سطوح

فرایند	شاخص قابلیت	k				روش
		۳/۵	۳	۲/۵	۲	
C_{pm}	G & V	۰,۸۹	۰,۸۰	۰,۷۴	۰,۷۴	
	Wallgren	۰,۹۹	۰,۹۸	۰,۹۶	۰,۹۱	
	OB-SB	۰,۹۶	۰,۹۱	۰,۸۴	۰,۷۴	
	CBB-SB	۰,۹۷	۰,۹۶	۰,۹۲	۰,۸۶	
C_{pmk}	G & V	۰,۵۳	۰,۴۸	۰,۴۰	۰,۳۲	
	OB-SB	۰,۹۶	۰,۹۳	۰,۸۵	۰,۷۵	
	CBB-SB	۰,۹۸	۰,۹۶	۰,۹۳	۰,۸۶	

که گرچه روش OB-SB در سطح پایین k عملکرد نسبتاً مناسبی ندارد، اما با افزایش سطح k به مقادیر مطلوب نزدیک‌تر می‌شود. در همین رابطه، روش G & V ضعیف‌ترین نتایج را در پی دارد.

۷. نتیجه‌گیری و پیشنهادات

هدف تحقیق حاضر بر ایجاد براورد فاصله‌یی از شاخص‌های C_{pm} و C_{pmk} برای داده‌های خودهمبسته AR(۱) معطوف بود که به دلیل توزیع نامعلوم شاخص‌ها در چنین شرایطی، استفاده از روش رایانه‌محور بوت‌استرپ بلوکی حلقوی با سازوکار

پانوشت‌ها

1. moving block bootstrap
2. circular block bootstrap
3. standard bootstrap (SB)
4. biased-corrected and accelerated (BCa) percentile bootstrap
5. average coverage percentage
6. average interval length
7. frequency of total appropriate estimated ACP

منابع (References)

1. Hsiang, T.C. and Taguchi, G. "A tutorial on quality control and assurance - the Taguchi methods", ASA Annual Meeting, Las Vegas, Nevada, USA (1985).
2. Pearn, W.L., Kotz, S. and Johnson, N.L. "Distributional and inferential properties of process capability indices", *Journal of Quality Technology*, **24**(4), pp. 216-231 (1992).
3. Nabatchian, M.R. and Shahriari, H. "Modification of the process apability index, C_{pm} , based on Taguchi studies", *Proceedings of the 9th International Conference in Industrial Engineering Conference*, Tehran, Iran (2013).
4. Ali, S. and Riaz, M. "On the generalized process capability under simple and mixture models", *Journal of Applied Statistics*, **41**(4), pp. 832-852 (2014).
5. Besseris, G. "Robust process capability performance", *The TQM Journal*, **26**(5), pp. 445-462 (2014).
6. Zhang, N.F., Stenback, G.A. and Wardrop, D.M. "Interval estimation of process capability index C_{pk} ", *Communications in Statistics: Theory and Methods*, **19**(12), pp. 4455-4470 (1990).
7. Chou, Y.M., Owen, D.B. and Borrego, A.S.A. "Lower confidence limits on process capability indices", *Journal of Quality Technology*, **22**(3), pp. 223-229 (1990).
8. Bissel, A.F. "How reliable is your capability index?", *Applied Statistics*, **39**(3), pp. 331-340 (1990).
9. Frankllin, L.A. and Wasserman, G.S. "A note on the conservative nature of the tables of lower confidence limits for C_{pk} with a suggested correction", *Communications in Statistics - Simulation and Computation*, **21**(4), pp. 926-932 (1992).
10. Kushler, R.H. and Hurley, P. "Confidence bounds for capability indices", *Journal of Quality Technology*, **24**(4), pp. 188-195 (1992).
11. Boyles, R.A. "The taguchi capability index", *Journal of Quality Technology*, **23**(1), pp. 17-26 (1991).

12. Alwan, L.C. and Roberts, H.V. "The problem of misplaced control limits", *Journal of the Royal Statistical Society*, **44**(3), pp. 269-306 (1995).
13. Montgomery, D.C., *Introduction to Statistical Quality Control*, 6th ed., Wiley, New York (2008).
14. Box, G.E.P. and Jenkins, G.M., *Time Series Analysis, Forecasting and Control*, 4th ed., Holden-Day, San Francisco (2008).
15. Shore, H. "Process capability analysis when data are autocorrelated", *Quality Engineering*, **9**(4), pp. 615-626 (1997).
16. Zhang, N.F. "Estimating process capability indexes for autocorrelated data", *Journal of Applied Statistics*, **25**(4), pp. 559-574 (1998).
17. Wallgren, E., *Essays on Capability Indices for Autocorrelated Data*, Acta Universitatis Upsaliensis, Digital Comprehensive Summaries of Uppsala Dissertations from the Faculty of Social Science 25, pp. 1-36 (2007).
18. Guevara, R.D. and Vargas, J.A. "Comparison of process capability indices under autocorrelated data", *Revista Colombiana de Estadística*, **30**(2), pp. 301-316 (2007).
19. Lovelace, C.R., Swain, J.J., Zeinabdin, H. and Gupta, J.N.D. "Lower confidence limits for process capability indices C_p and C_{pk} when data are autocorrelated", *Quality and Reliability Eng. Int.*, **25**(6), pp. 663-700 (2009).
20. Chien-Wei, W., Pearn, W.L. and Kotz, S. "An overview of theory and practice on process capability indices for quality assurance", *International Journal of Production Economics*, **117**(2), pp. 338-359 (2009).
21. Efron, B. and Tibshirani, R.J., *An Introduction to the Bootstrap*, Chapman & Hall, London (1993).
22. Davison, A. and Hinkley, D.V., *Bootstrap Methods and Their Applications*, Cambridge University Press, U.K (1997).
23. Franklin, L.A. and Wasserman, G.S. "Bootstrap confidence interval estimation of C_{pk} : An introduction", *Communications in Statistics - Simulation and Computation*, **20**(1), pp. 231-242 (1991).
24. Franklin, L.A. and Wasserman, G.S. "Bootstrap lower confidence limits for process capability indices", *Journal of Quality Technology*, **24**(4), pp. 196-210 (1992).
25. Balamurali, S. and Kalyanasundaram, M. "Bootstrap lower confidence limits for the process capability indices C_p , C_{pk} and C_{pm} ", *International Journal of Quality and Reliability Management*, **19**(8), pp. 1088-1097 (2002).
26. Balamurali, S. "Bootstrap confidence limits for the process capability index C_{pmk} ", *International Journal of Quality Engineering and Technology*, **3**(1), pp. 79-90 (2012).
27. Jafarian, N.S., Raissi, S. and Amiri, A. "Bootstrap confidence intervals for AR(1) autocorrelated process capability indices", *Journal of Quality Engineering and Management*, **2**(4), pp. 237-249 (In Persian) (2013).
28. Lahiri, S.N. "Theoretical comparisons of block bootstrap methods", *The Annals of Statistics*, **27**(1), pp. 386-404 (1999).
29. Politis, D.N. and Romano, J.P., *A Circular Block Resampling Procedure for Stationary Data*, In Exploring the Limits of Bootstrap, Edited by R. LePage, and L. Billard, Wiley, New York (1992).
30. DiCiccio, T. and Efron, B. "Bootstrap confidence intervals", *Statistical Science*, **11**(3), pp. 189-228 (1996).