

مدل سازی و حل مسئله‌ی یکپارچه‌ی مقدار تولید اقتصادی و طراحی نمودار کنترلی در فرایند تولید ناقص با در نظر گرفتن کمبود و محدودیت‌های سطح خدمت و فضای انبار

فاطمه شیخی (دانشجوی کارشناسی ارشد)

سید حمیدرضا پسندیده^{*} (دانشیار)

گروه مهندسی صنایع، دانشکده فنی و مهندسی، دانشگاه خوازمه

با افزایش رقابت جهانی، بهره‌وری مسئله‌ی مهم برای صنایع است و تعیین مقدار بهینه‌ی تولید و تولید اقلام با کیفیت مطلوب نقش بسیار مهمی در افزایش بهره‌وری دارد. با این حال، به دلایل مختلف کیفیت تولیدات همیشه در سطح مطلوب قرار ندارد که منجر به افزایش هزینه‌ها و کاهش بهره‌وری می‌شود. بنابراین، کنترل مقدار و کیفیت تولید به یک اندازه مهم‌اند. در این تحقیق، مسئله‌ی یکپارچه‌ی تعیین مقدار تولید اقتصادی و کیفیت اقلام تولیدی با استفاده از نمودار کنترلی با در نظر گرفتن فرایند تولید ناقص بررسی شده است. در مدل ارائه شده کمبود مجاز است و فضای انبار محدود و سطح خدمت دارای یک مقدار کمینه است. تابع هزینه یک تابع غیرخطی عدد صحیح مختلط است و به منظور اعتبارسنجی مدل از الگوریتم فرآیند کاری جست‌وجوی ممنوع استفاده شده است.

fatemehsheikh@gmail.com
shr_pasandideh@knu.ac.ir

واژگان کلیدی: مقدار تولید اقتصادی، طراحی نمودار کنترلی، تولید ناقص، کمبود.

۱. مقدمه

ناشی از تولید اقلام ناقص باید کیفیت فرایند حین تولید کنترل شود. یکی از اهداف اصلی کنترل فرایند آماری بی بردن سریع به وجود انحرافات با دلیل یا تغییرات در فرایند است قبل از این‌که تعداد زیادی محصول معیوب تولید شود. نمودارهای کنترلی یکی از روش‌های کنترل فرایند حین تولید است که برای این منظور مناسب‌اند.^[۱] به همین دلیل نمودارهای کنترلی برای کنترل کیفیت فرایند در بسیاری از صنایع کاربرد دارند. تحقیقاتی از نویسنده‌گان مختلف وجود دارند که از ابزار نمودار کنترلی برای کنترل کیفیت استفاده و با تعیین دوره‌ی تولید میزان تولید اقتصادی را مشخص کرده‌اند. با مطالعه‌ی این تحقیقات و مشاهده‌ی سیر تحول آن‌ها مشخص می‌شود که نویسنده‌گان به دنبال گسترش فرضیات مرتبط با کنترل کیفیت مسئله‌ی هستند و مسئله‌ی تعیین مقدار تولید اقتصادی بدون تغییر باقی مانده است. در صنایع بسیار رایج است که تولیدکننده یا تأمین‌کننده مقداری از تقاضا را به صورت کمبود پس افت جبرا کند. در این تحقیق سعی شده است ضمن در نظر گرفتن فرایند ناقص و کنترل کیفیت فرایند با استفاده از نمودار کنترلی \bar{x} ، مدل تعیین مقدار تولید اقتصادی گسترش داده شود. به همین منظور فرض مجاز بودن کمبود که در هیچ‌یک از تحقیقات انجام شده در نظر گرفته نشده بود، به مدل اضافه شده است. به این ترتیب، مسئله‌ی مطرح شده بسیاری از کاربردهای صنعتی را پوشش خواهد داد. در این تحقیق، هدف تعیین هم‌زمان مقدار تولید و کمبود اقتصادی، زمان‌بندی مناسب برای بازرسی و پارامترهای مناسب برای طراحی نمودار کنترلی با در نظر گرفتن محدودیت‌های سطح خدمت و

* نویسنده مسئول

تاریخ: دریافت ۲۱/۰۲/۱۳۹۸، اصلاحیه ۹/۶/۱۳۹۸، پذیرش ۷/۷/۱۳۹۸.

DOI: 10.24200/J65.20190.53367.1991

مسئله‌ی تولید اقتصادی چندمحصول و یک ماشین با فرایند تولید ناقص و در نظر گرفتن زمان تنظیمات ماشین برای دوباره‌کاری پرداخته‌اند. هدف نویسنده‌گان تعیین بهینه‌ی زمان تولید و مقدار کمی بود در هر دوره است به‌گونه‌ی که هزینه‌ی کل کمیه شود. در پیشینه‌ی مربوط به موضوع کیفیت، ابزارهای کنترل کیفیت آماری کاربرد سیاری داشته‌اند. در میان این ابزارها نمودارهای کنترلی به دلیل نمایش عملکرد بهتر در فرایند تولید کاربرد پیشتری دارند. طراحی یک مدل اقتصادی برای نمودار کنترلی \bar{x} را اولین بار دانکن^[۱۵] معرفی کرد. یک مشخصه‌ی کیفی قابل اندازه‌گیری از اقلام تولیدی که دارای توزیع نرمال است توسط نمودار کنترلی، کنترل می‌شود. فرایند تولید به دلیل وقوع انحرافات با دلیل از حالت تحت کنترل به حالت خارج از کنترل می‌رود. این تعیین حالت توسط نمونه‌گیری و استفاده از نمودار کنترلی \bar{x} قابل تشخیص است. کار دانکن توسط پژوهشگران مختلفی توسعه داده شده است. اطلاعات جامعی درباره طراحی اقتصادی نمودارهای کنترلی برای کنترل میانگین فرایند در کار موتوگورمی و همکاران^[۱۶] و کاستا و همکاران^[۱۷] قابل مشاهده است. چن و یانگ^[۱۸] یک مدل طراحی نمودار کنترلی اقتصادی با در نظر گرفتن مشخصات آماری فرایند را داده‌اند. مشابه این تحقیق، مقالاتی توسط پژوهشگرانی نظری مهندس و همکاران^[۱۹] ننس و همکاران^[۲۰] و دیلاتر و فام^[۲۱] ارائه شده است. پاشا و همکاران^[۲۲] اثر مشخصه‌ی کیفی غیرنرمال بر طراحی اقتصادی نمودار کنترلی ایکس برای بررسی کرده‌اند. السلام و همکاران^[۲۳] در پژوهشی به طراحی اقتصادی نمودار کنترلی زمانی که مشخصه‌ی کیفی مورد نظر از توزیع گاما بر اساس روش فاصله‌ی آماری نوتزووفیک^۵ پیروی می‌کند، پرداخته‌اند. در مجموع، تحقیقات انجام گرفته در موضوع تعیین مقدار تولید اقتصادی موارد قابل توجهی تأثیر فرایند تولید ناقص را - که در نتیجه‌ی آن تعدادی از اقلام با سطح کیفیت نامطلوب تولید می‌شوند - بر میزان تولید بررسی کرده‌اند. در این میان بخشی از این تحقیقات به کاربرد ابزارهای کنترل فرایند آماری برای کنترل کیفیت فرایند تولید و کاهش هزینه‌ی کل مورد انتظار که شامل هزینه‌های تولید و نگهداری به علاوه‌ی هزینه‌های کنترل کیفیت می‌شوند، پرداخته‌اند. رحیم^[۲۴] در تحقیقی، مدلی برای تعیین مقدار تولید اقتصادی، زمان بندی مناسب برای بازرگانی و پارامترهای مناسب برای طراحی نمودار کنترلی به طور هم‌زمان، ارائه کرده است. وقوع انحراف با دلیل که زمان آن از تابع چگالی وابیول (نرخ خطر فرایانده) پیروی می‌کند، باعث می‌شود سیستم به حالت خارج از کنترل برود. کیفیت تولید توسط نمودار کنترلی \bar{x} و با در نظر گرفتن وقوع خطاهای نوع یک و نوع دو کنترل می‌شود. هدف، یافتن کمیه‌ی هزینه‌ی کل مورد انتظار است که شامل هزینه‌ی تنظیمات، هزینه‌ی نگهداری موجودی و هزینه‌ی کنترل کیفیت با استفاده از نمودار کنترلی \bar{x} می‌شود. در این مدل فرایند فقط زمانی متوقف می‌شود که انحراف با دلیل شناسایی شود. در مدل ارائه شده در این تحقیق کمی بود در نظر گرفته نشده است. رحیم و بن دایا^[۲۵] به ارائه مدلی برای تعیین مقدار تولید اقتصادی، زمانی که فرایند ناقص است، پرداخته‌اند. نمودار کنترلی \bar{x} با در نظر گرفتن وقوع خطاهای نوع یک و نوع دو برای کنترل کیفیت اقلام تولیدی به کار گرفته می‌شود. این مدل، گسترش یافته‌ی مدل رحیم^[۲۴] است؛ با اضافه کردن این فرض که نمودار کنترلی حالت خارج از کنترل را نشان دهد، حتی اگر اخطار نادرست باشد و انحراف با دلیل وجود نداشته باشد، فرایند متوقف می‌شود. به این ترتیب، زمانی برای بررسی درست یا نادرست بودن اخطار نمودار کنترلی اختصاص می‌یابد. در مدل اخیر هم نویسنده‌گان کمی بود موجودی را در نظر نگرفته‌اند. رحیم و اهتا^[۲۶] در تحقیقی به بررسی مسئله‌ی یکپارچه‌ی کنترل کیفیت و کنترل موجودی پرداخته و مدل‌های معرفی شده در کارهای رحیم^[۲۴] و رحیم و بن دایا^[۲۵] را گسترش داده‌اند. نویسنده‌گان علاوه‌بر تغییر در میانگین فرایند، تغییر در واریانس را نیز در نظر گرفته‌اند. به این صورت که با وقوع انحراف با دلیل و تغییر در

فضای ابزار به‌گونه‌ی است که هزینه‌ی کل مورد انتظار کمیه شود. در ادامه پس از مروری بر پژوهش‌های پیشین در این حوزه در بخش ۲، به تعریف مسئله و توسعه‌ی مدل در بخش ۳ پرداخته می‌شود و یک مثال عددی با الگوریتم جستجوی ممنوع برای اعتبارسنجی مدل در بخش ۴ حل و نتایج آن نمایش داده می‌شود و در نهایت در بخش ۵ جمع‌بندی و پیشنهادهای برای تحقیقات آتی بیان می‌شود.

۲. مروری بر پژوهش‌های پیشین

همان‌طور که پیش‌تر ذکر شد، فرض کیفیت کامل اقلام تولیدی در مسئله‌ی کلاسیک تعیین مقدار تولید اقتصادی با دیبا واقعی مطابقت ندارد. رزنبلت و لی^[۲۷] و پرتوس^[۲۸] اولین بار فرض فرایند تولید ناقص در تعیین مقدار تولید اقتصادی را در نظر گرفته‌اند و در تحقیقات خود با معرفی حالت‌های تحت کنترل (تولید اقلام با کیفیت مطلوب) و خارج از کنترل (تولید اقلام با کیفیت نا مطلوب) برای فرایند به تعیین مقدار بهینه‌ی دوره تولید که مقدار آن از مسئله‌ی کلاسیک تولید اقتصادی^[۲۹] و کمتر است، پرداخته‌اند. حریقا و بن دایا^[۳۰] به گسترش کار رزنبلت و لی با در نظر گرفتن زمانی با توزیع تصادفی تا انتقال فرایند به حالت خارج از کنترل پرداخته‌اند. سلامه و جابر^[۳۱] یک مدل موجودی اصلاح شده را با در نظر گرفتن اقلام با کیفیت ناقص ارائه کرده‌اند به‌گونه‌ی که مقدار P درصد از اقلام ناقص باشند و به صورت مستهی جداگانه با قیمت پایین‌تر به فروش برستند. سنا و همکاران^[۳۲] به یافتن مقدار سود اقتصادی با در نظر گرفتن فرایند تولید ناقص در مسئله تعیین مقدار تولید اقتصادی و همچنین در نظر گرفتن هزینه‌ی تولید به صورت تابعی از نرخ تولید که یک متغیر تصادفی است، پرداخته‌اند. در این تحقیق نویسنده‌گان ازتابع جریمه‌ی داخلی^۳ برای بهینه‌سازی دارای محدودیت استفاده کرده‌اند. وی و همکاران^[۳۳] در تحقیقی به گسترش مدل سلامه و جابر^[۳۴] پرداخته و با در نظر گرفتن کمی بود به صورت پس افت، اثر هزینه‌های مختلف کمی بود را بررسی کرده‌اند. یو و همکاران^[۳۵] در تحقیقی سامانه‌ی را در نظر گرفته‌اند که فرایند تولید ناقص و بازرگانی خطاها نوع یک و دو همراه است. اقلام معیوب توسط مشتری بازرگانه می‌شود. نویسنده‌گان در این تحقیق مقدار تولید اقتصادی، مقدار بهینه‌ی خطاها نوع یک و دو، نسبت اقلام معیوب و تعداد دفعات دوباره‌کاری را تعیین کرده‌اند. هسو و هسو^[۳۶] دو مدل در موضوع مقدار بهینه‌ی تولید با در نظر گرفتن تولید ناقص، کمی بود پس افت و برگشت کالای فروخته شده و همچنین خطاها نوع یک و دو در بازرگانی را بررسی کرده و مقدار بهینه‌ی تولید و کمی بود را به دست آورده‌اند. پسندیده و همکاران^[۳۷] در تحقیقی به بررسی مدل چند محصول و یک ماشین تولید اقتصادی با در نظر گرفتن فرایند تولید ناقص و کمی بود پرداخته‌اند. دوباره‌کاری اقلام ناقص با توجه به نوع نقص به چند گروه تقسیم می‌شود. نویسنده‌گان برای مدل، محدودیت‌های قابلیت اطمینان و فضای ابزار نیز در نظر گرفته‌اند. سلامه^[۳۸] نیز در تحقیقی به تعیین مقدار تولید اقتصادی با فرض فرایند تولید و بازرگانی ناقص با در نظر گرفتن خطاها نوع یک و دو پرداخته است. نویسنده‌گان فرض کرده است که برای دسته‌های اقلام تولیدی نمونه‌گیری پذیرش^۴ انجام و سپس برای بازار ارسال می‌شود. اقلام ناقص توسط بازار به واحد تولیدی بازرگانه و دوباره‌کاری می‌شوند و در بازار دوم به فروش می‌رسند. مانا و همکاران^[۳۹] در تحقیقی به بررسی مدل تولید اقتصادی با در نظر گرفتن اثر تبلیغات بر تقاضا پرداخته‌اند. اقبال و سارکر^[۴۰] با فرض فرایند تولید ناقص و تولید کالای فاسدشدنی به توسعه‌ی مدلی برای تعیین نرخ و دوره‌ی تولید پرداخته‌اند. نویسنده‌گان همچنین فرض کرده‌اند که کالاهای معیوب و فاسد شده دفعه می‌شوند. نویل و همکاران^[۴۱] به بررسی یک

جدول ۱. خلاصه‌ی پیشینه.

اقتصادی	خدمت	کنترلی	دو	نوع یک	نمودار	سطح	فضای انبار	تولید	کمبود	حدودیت طراحی خطاهای	مقدار
✓					[۶]			✓	✓		
	✓	✓			[۱۰]			✓	✓		
				✓	[۱۴]			✓	✓		
✓	✓				[۲۲-۱۵]						
✓	✓				[۳۰-۲۲]			✓			
✓	✓	✓	✓	✓	پژوهش حاضر			✓	✓		

میانگین و واریانس مشخصه‌ی کیفی، فرایند از حالت تحت کنترل به حالت خارج از کنترل می‌رود. نمودارهای کنترلی \bar{x} و R به طور هم‌زمان و با در نظر گرفتن وقوع خطاهای نوع یک و نوع دو برای کنترل کیفیت فرایند (میانگین و واریانس) استفاده شده‌اند. زمانی که اختصار دریافت شود یک فرایند جست‌وجو برای یافتن انحراف با دلیل شروع می‌شود و تا زمانی معین که یک متغیر تصادفی است، ادامه می‌یابد.

در انتها نویسنده‌گان اشاره می‌کنند که بهتر است پارامترهای طراحی نمودار کنترلی به گونه‌ی تعیین شوند که خطاهای نوع دو مقداری بین $۰\text{۰}۵$ تا $۰\text{۰}۱$ را بگیرد. بن دایا^[۲۷] مدلی برای تعیین مقدار تولید اقتصادی و پارامترهای مناسب طراحی نمودار کنترلی ارائه کرده است. فرضیات مانند مدل رحیم^[۲۸] است با این تفاوت که در این تحقیق نویسنده معتقد است که نزخ تغییر حالت فرایند از تحت کنترل به خارج از کنترل متناسب با سطح اقدامات نگهداری و تعمیرات پیش‌گیرانه کاهش می‌یابد.

همچنین، هر چه سطح اقدامات نگهداری و تعمیرات بالاتر باشد، کاهش هزینه‌های کیفیت بیشتر است. هدف تعیین سطح بهینه از اقدامات نگهداری و تعمیرات است که در طی دوره‌ی تولید در بازه‌های زمانی که اندازه‌ی آن‌ها متغیر تصادفی است، انجام می‌گیرد. بن دایا و مخدوم^[۲۸] در تحقیقی با توسعه‌ی کار بن دایا^[۲۷] سه سیاست مختلف برای اقدامات نگهداری و تعمیرات پیش‌گیرانه در نظر گرفته‌اند. فرایند در حالت تحت کنترل شروع به کار می‌کند و پس از گذشت مدت زمانی که از تابع توزیع واپول پیروی می‌کند به حالت خارج از کنترل می‌رود. نمونه‌هایی برای کنترل کیفیت فرایند گرفته می‌شود و توسط نمودار کنترلی \bar{x} بازرسی می‌شوند: ۱. همراه با فرایند بازرسی در بازه‌هایی که زمان آن‌ها متغیر تصادفی است؛ ۲. همراه با فرایند بازرسی در کنترل میانگین دو نمونی متوالی در محدوده‌ی اختوار که ضریب آن متغیر تصادفی است، واقع شود؛ ۳. همراه با فرایند بازرسی در صورت انجام می‌شوند: ۱. همراه با فرایند بازرسی در آستانه‌یی که یک متغیر تصادفی است، برسد. مدل ارائه شده برای هر سیاست مقدار تولید اقتصادی، پارامترهای بهینه‌ی طراحی نمودار کنترلی و سطح بهینه‌ی اقدامات تعمیرات و نگهداری پیش‌گیرانه را تعیین می‌کند. بن و همکاران^[۲۹] در تحقیقی به ترکیب مدل تعیین مقدار تولید اقتصادی با کنترل کیفیت توسط نمودار کنترلی \bar{x} و کاهش هزینه‌های کیفیت با سیاست‌های نگهداری و تعمیرات متفاوت پرداخته‌اند.

نویسنده‌گان کنترل فرایند را در سه وضعیت مختلف بررسی کرده‌اند: ۱. فرایند در کل دوره‌ی تولید در حالت تحت کنترل قرار دارد و هیچ‌گونه اختوار از نمودار کنترلی دریافت نمی‌شود. ۲. فرایند در طی دوره‌ی تولید به حالت خارج از کنترل می‌رود و اختوار از نمودار کنترلی دریافت می‌شود. ۳. فرایند در طی دوره‌ی تولید به حالت خارج از کنترل می‌رود، ولی هیچ اختوار از نمودار کنترلی دریافت نمی‌شود. با توجه به هر کدام از وضعیت‌ها سیاست نگهداری و تعمیرات مناسب اتخاذ می‌شود. هزینه‌ی کیفیت در هر یک از شرایط با استفاده از تابع ضرر تاگچی محاسبه می‌شود. هدف کاهش کل هزینه‌ی مورد انتظار را تعیین بهینه‌ی مقدار تولید اقتصادی، برنامه‌ی زمان‌بندی و پارامترهای طراحی نمودار کنترلی \bar{x} به علاوه‌ی تعیین متغیرهای مربوط به نگهداری و تعمیرات است. سلامان‌با و همکاران^[۳۰] به توسعه‌ی مدل یکپارچه‌ی تعیین مقدار تولید اقتصادی، کنترل کیفیت آماری توسط نمودار کنترلی و اقدامات نگهداری و تعمیرات در زمانی که فرایند تحت تأثیر بیش از یک انحراف با دلیل است، پرداخته‌اند. در این تحقیق نیز نویسنده‌گان سه ستاره‌ی مختلف برای فرایند تولید با اقدامات نگهداری و تعمیرات متناسب، مشابه پن و همکاران^[۲۹] در نظر گرفته‌اند. نویسنده‌گان از الگوریتم ازدحام ذرات برای یافتن حداقل هزینه‌ی کل مورد انتظار استفاده کرده‌اند؛ مدل ارائه شده در این تحقیق دارای محدودیت‌های مرتبط با کنترل کیفیت آماری است. تحقیقات ۲۴ تا ۳۰ پژوهش‌هایی اند که به بررسی دو

۳. تعریف مسئله و مدل ریاضی

در یک تولیدی یک ماشین یک نوع کالا تولید می‌کند و یک مشخصه‌ی کیفی قابل اندازه‌گیری از کالای تولیدی دارای توزیع نرمال با پارامترهای μ و σ است. فرایند تولید ناقص است و دو حالت دارد: ۱- حالت تحت کنترل و ۲- حالت خارج از کنترل. فرایند در ابتدای دوره‌ی تولید در حالت تحت کنترل شروع به کار می‌کند، اما پس از گذشت مدت زمانی به دلیل وقوع انحرافات با دلیل به حالت خارج از کنترل می‌رود. انحرافات با دلیل آن دسته از تغییر پذیری‌هایی هستند که در صورت وقوع، عملکرد سیستم چار مشکل می‌شود. فرض می‌شود تعداد دفعات وقوع انحراف با دلیل یک متغیر تصادفی است که از توزیع پواسون با میانگین λ پیروی می‌کند که در این صورت زمان بین وقوع هر دو انحراف با دلیل و همچنین زمان تا وقوع اولین انحراف با دلیل، با توجه به این‌که فرایند در حالت تحت کنترل شروع می‌شود، یک متغیر تصادفی است که از توزیع نمایی با میانگین λ پیروی می‌کند. در حالت خارج از کنترل میانگین مشخصه‌ی کیفی مورد نظر از $\mu + ۸\sigma$ تغییر می‌کند و در نتیجه اقلام تولیدی با سطح کیفیت نامطلوب تولید می‌شوند. فرض می‌شود که واریانس مشخصه‌ی کیفی مورد نظر بدون تغییر باقی می‌ماند. برای کنترل کیفیت اقلام تولیدی، در بازه‌های زمانی یکسان به اندازه‌ی h ، نمونه‌ی به اندازه‌ی n از فرایند گرفته می‌شود و توسط نمودار کنترلی \bar{x} بررسی می‌شود. اگر نمودار کنترلی حالت خارج از کنترل را نشان دهد و پس از بررسی انحراف با دلیل شناسایی شود، فرایند تا زمان تمام شدن موجودی در دست متوقف می‌شود و اقدامات تعییراتی انجام می‌گیرد. اما اگر انحراف با دلیل یافت نشود یا نمودار کنترلی حالت تحت کنترل را نشان دهد، فرایند تا پایان دوره‌ی تولید ادامه پیدا می‌کند و در پایان این دوره اقدامات پیش‌گیرانه انجام می‌گیرد. باید در نظر داشت که نمودار کنترلی در معرض وقوع خطاهای نوع یک و دو است. دوره‌ی تولید زمانی پایان می‌یابد که یا یک هشدار درست از نمودار کنترلی دریافت شود یا زمان تعیین شده برای دوره‌ی تولید گذرانده شده باشد. هدف تعیین هم‌زمان مقدار تولید و کمبود اقتصادی به علاوه‌ی زمان‌بندی متناسب برای بازرسی و

- p : نزخ ثابت تولید؛
 c_h : هزینه‌ی نگهداری به ازای هر کالا؛
 c_o : هزینه‌ی تنظیمات در هر دوره؛
 π : هزینه‌ی کمبود به ازای هر کالا؛
 $\hat{\pi}$: هزینه‌ی کمبود به ازای هر گزینه در واحد زمان؛
 t_1 : مدت زمانی از یک دوره که موجودی منفی است و تولیدات صرف جبران کمبود می‌شوند؛
 t_2 : مدت زمانی از یک دوره که تولید انجام می‌شود و موجودی رو به افزایش است؛
 T_P : زمان دوره‌ی تولید؛
 T : زمان کل دوره؛
 Q : مقدار کالای تولیدی؛
 B : مقدار کمبود؛
 S_m : بیشینه‌ی فضای در دست برای نگهداری محصولات تولیدی؛
 m : فضای مورد نیاز برای هر محصول؛
 τ : فضای مورد نیاز برای راهرو که درصدی از بیشینه‌ی موجودی در دست است؛
 ϵ : ضریب ایمنی قابل قبول کمبود مربوط به سطح خدمت؛
 t_r : زمان مورد انتظار برای تعمیر در صورتی که انحراف با دلیلی شناسایی شود و زمان مورد انتظار برای اقدامات پیش‌گیرانه در صورتی که انحراف با دلیلی شناسایی نشود؛
 a : هزینه‌ی ثابت نمونه‌گیری؛
 b : هزینه‌ی متغیر نمونه‌گیری به ازای هر واحد؛
 D : هزینه‌ی کیفیت در هر واحد زمانی وقتی که فرایند تحت کنترل است؛
 D_1 : هزینه‌ی کیفیت در هر واحد زمانی وقتی که فرایند خارج از کنترل است؛
 Y : هزینه‌ی هر هشدار نادرست از نمودار کنترلی (هزینه‌ی خطای نوع یک)؛
 W : هزینه‌ی شناسایی و تعمیر انحراف با دلیل؛
 α : احتمال این‌که نمودار حالت خارج از کنترل را نشان دهد، در صورتی که فرایند تحت کنترل است. (خطای نوع یک)؛
 β : احتمال این‌که نمودار حالت تحت کنترل را نشان دهد، در صورتی که فرایند خارج از کنترل است. (خطای نوع دو)؛
 T_c : زمان دوره‌ی کیفیت؛
 δ : ضریب تغییر میانگین؛
 x : مدت زمان تا وقوع اولین انحراف با دلیل (متغیر نمایی)؛
 $f(w_j) = \lambda e^{-\lambda w_j}$: احتمال وقوع انحراف با دلیل در زمان w_j ؛
 $F(w_j) = 1 - e^{-\lambda w_j}$: احتمال وقوع انحراف با دلیل قبل از زمان w_j ؛
 $\Delta F(w_j) = F(w_{j-1}) - F(w_j)$: احتمال وقوع انحراف با دلیل بین w_{j-1} و w_j ؛
 $F(w_j) = 1 - F(w_j)$: احتمال وقوع انحراف با دلیل بعد از w_j ؛

پارامترهای مناسب برای طراحی نمودار کنترلی است به گونه‌ی که هزینه‌ی کل مورد انتظار حداقل شود. با توجه به مفروضات گفته شده مدل ریاضی پیشنهادی یک مدل یکپارچه از مسئله‌ی تعیین مقدار تولید اقتصادی و یک مسئله‌ی طراحی نمودار کنترل کیفیت است و برای یافتن مقدار تولید و کمبود اقتصادی مدل ریاضی به صورتی طراحی شده است که مقدار بهینه‌ی زمان تولید ($T_p = w_m$) و مدت زمانی از دوره‌ی تولید که در آن کالای تولیدی صرف تأمین کمبود می‌شود ($t_1 = w_m$) تعیین می‌شوند. همچنین با حل مدل طول بازه‌های بازررسی و پارامترهای طراحی نمودار کنترلی \bar{x} یعنی اندازه‌ی نمونه و ضریب حدود کنترل نمودار کنترلی \bar{x} نیز تعیین می‌شوند. زمانی که هزینه‌ی کمبود برای تولیدکننده بسیار بالا باشد، طبیعتاً تولیدکننده مایل به نگهداری موجودی به جای مواجه شدن با کمبود است. اما ممکن است تولیدکننده‌گان فضای کافی برای انتشار موجودی به گونه‌ی که تمام تقاضا را تأمین کنند و در هیچ زمانی با کمبود مواجه نشوند، نداشته باشند. از طرفی چنان‌چه تولیدکننده بیش از مقدار مشخصی کمبود داشته باشد، هزینه‌ی وارد شده به سیستم بسیار زیاد می‌شود و ممکن است مشتریان زیادی را از دست بدهد؛ بنابراین، تمایل دارد که مقدار کمبود از حد مشخصی بالاتر نزدیک باشد یا سطح خدمت از مقدار مشخصی کمتر نشود. پژوهش حاضر به طور کلی بر اساس پژوهش رحیم^[۲۴] است با این تفاوت که در پژوهش مذکور زمان تا وقوع اولین انحراف تصادفی از توزیع وایبول پیروی می‌کند. همچنین کمبود غیرمجاز است و مسئله‌ی تولید اقتصادی در ساده‌ترین حالت بدون هیچ‌گونه محدودیت به کار برده شده است. فرضیات مسئله‌ی به صورت زیر است:

- وقوع انحرافات با دلیل از توزیع پواسون پیروی می‌کند؛ بنابراین، مدت زمان تا وقوع اولین انحرافات با دلیل از توزیع نمایی پیروی می‌کند؛
- نزخ شکست در هر بازه‌ی بازررسی ثابت است و بازررسی در زمان‌های h از انجام می‌شود. همچنین: $(\dots, jh, (j+1)h, \dots)$
- یک دوره‌ی تولید زمانی پایان می‌یابد که یا یک هشدار درست دریافت شود یا تعداد بازه‌های بازررسی از پیش تعیین شده به پایان برسد؛ هر کدام زودتر اتفاق بیافتد؛
- کمبود به صورت پس افت مجاز است؛
- فضای انبار محدود است (محدودیت فضای انبار)؛
- تولیدکننده تمایل دارد که سطح خدمت از مقدار مشخصی کمتر نباشد. (محدودیت سطح خدمت).

۱.۳. متغیرهای تصمیم

متغیرهای تصمیم در مدل ارائه شده به صورت زیر هستند:

m : تعداد بازه‌های بازررسی؛

n : اندازه‌ی نمونه؛

h : طول بازه‌های بازررسی؛

k : ضریب حدود کنترل نمودار کنترلی \bar{x} ؛

m_b : تعداد بازه‌های بازررسی که در آن کمبود داریم.

۲.۱. پارامترها

پارامترهای مرتبط با تعیین مقدار تولید اقتصادی و پارامترهای مرتبط با طراحی نمودار کنترلی به صورت زیر است.

D : نزخ ثابت تقاضا؛

هدف تعیین کمترین هزینه‌ی مورد انتظار تولید است که به صورت زیر تعریف می‌شود: هزینه‌ی کل مورد انتظار = هزینه‌ی مورد انتظار تنظیمات + هزینه‌ی مورد انتظار نگهداری + هزینه‌ی مورد انتظار کمبود + هزینه‌ی مورد انتظار کیفیت. باید توجه کرد که مقادیر مورد استفاده، با توجه به ماهیت مسئله، مقادیر قطعی نیستند و احتمالی‌اند؛ بنابراین، از مقدار مورد انتظار آن‌ها در فرمول‌ها استفاده می‌کنیم. در ادامه هر یک از بخش‌های هزینه‌ی کل مورد انتظار معرفی و تعیین می‌شوند.

$$\Delta F(w_j)((1-\beta) \sum_{i=1}^{m-1-j} i\beta^{i-1} + (m-1-j)\beta^{m-1-j})))] \quad (11)$$

و شامل موارد زیر می‌شود:

-- هزینه‌ی مورد انتظار عملیات زمانی که فرایند در ابتدا در حالت تحت کنترل است و سپس به حالت خارج از کنترل می‌رود؛

-- هزینه‌ی مورد انتظار عملیات زمانی که فرایند در طول دوره در حالت تحت کنترل است و هیچ اخطاری دریافت نمی‌شود؛

-- هزینه‌ی مورد انتظار اخطار نادرست؛

-- هزینه‌ی مورد انتظار عملیات زمانی که فرایند در حالت خارج از کنترل است، اما هیچ اخطاری دریافت نمی‌شود؛

-- هزینه‌ی تعمیر یا اقدامات پیشگیرانه؛

-- هزینه‌ی مورد انتظار نمونه‌گیری.

۳.۳.۳ زمان مورد انتظار دوره‌ی کیفیت

منظور از دوره‌ی کیفیت، بخشی از کل دوره است که در آن تولید صورت می‌گیرد. در نتیجه، به کنترل کیفیت اقلام تولیدی نیاز است. علاوه‌بر دوره‌ی تولید مدت زمانی که فرایند به دلیل اخطار نمودار کنترلی و یافتن یک انحراف با دلیل متوقف شده و فعالیت‌های تعمیراتی در حال انجام است، نیز جزء زمان دوره‌ی کیفیت محاسبه می‌شود. بنابراین، زمان دوره‌ی کیفیت برابر است با:

$$T_C = T_P + t_r \quad (12)$$

زمان مورد انتظار دوره‌ی کیفیت از دو بخش کلی تشکیل می‌شود:

-- مدت زمانی از دوره‌ی کیفیت که در حال تولید و مصرف هستیم. (در حال جبران کمبود)

-- مدت زمانی از دوره‌ی کیفیت که تولید انجام می‌شود و موجودی رو به افزایش است.

هر یک از دو بخش ذکر شده‌ی دوره‌ی کیفیت شامل موارد زیر هستند:

-- زمان مورد انتظار بازه‌های بازرسی زمانی که فرایند تحت کنترل است.

-- زمان مورد انتظار تا یافتن انحراف با دلیل.

بنابراین زمان مورد انتظار مدت زمانی از دوره‌ی کیفیت که در حال تولید و مصرف هستیم، برابر است با:

$$E(t_r) = h \sum_{j=1}^{m_b} \bar{F}(w_{j-1}) + \beta h \sum_{j=1}^{m_b} \Delta F(w_j) \sum_{i=j+1}^{m_b} \beta^{i-j-1} \quad (13)$$

همچنین زمان مورد انتظار مدت زمانی از دوره‌ی کیفیت که تولید انجام می‌شود و موجودی رو به افزایش است، برابر است با:

$$E(t_r) = h \sum_{j=m_b+1}^m \bar{F}(w_{j-1}) + \beta h \sum_{j=m_b+1}^{m-1} \Delta F(w_j) \sum_{\substack{i=j+1 \\ j \geq m_b}}^m \beta^{i-j-1} \quad (14)$$

۱.۳.۳ هزینه‌های تولید اقتصادی

هزینه‌ی تنظیمات در هر دوره یک مقدار ثابت است و برابر است با:

C .

هزینه‌ی نگهداری در هر دوره در مدل مقدار تولید اقتصادی همراه با کمبود برابر است با:

$$H = C_h \frac{(Q(1 - \frac{D}{P}) - b)^r}{2Q(1 - \frac{D}{P})} \cdot T \quad (2)$$

با توجه به شکل ۱:

$$Q = T_P \cdot P \quad (3)$$

$$Q = D \cdot T \quad (4)$$

$$B = (P - D)t_r \quad (5)$$

در نتیجه:

$$H = \frac{(T_P \cdot P(1 - \frac{D}{P}) - (P - D)t_r)^r}{2T_P \cdot P \cdot D(1 - \frac{D}{P})} \cdot C_h \cdot T_P \cdot P \quad (6)$$

بنابراین، مقدار مورد انتظار هزینه‌ی نگهداری در هر دوره برابر است با:

$$E(H) =$$

$$\frac{(E(T_P) \cdot P(1 - \frac{D}{P}) - (P - D) \cdot E(t_r))^r}{2E(T_P) \cdot P \cdot D(1 - \frac{D}{P})} \cdot C_h \cdot E(T_P) \cdot P \quad (7)$$

هزینه‌ی کمبود در مدل مقدار تولید اقتصادی همراه با کمبود برابر است با:

$$B = \pi b + \hat{\pi} \cdot \frac{b^r}{2Q(1 - \frac{D}{P})} \cdot T \quad (8)$$

$$B = \pi(P - D)t_r + \frac{((P - D)t_r)^r}{2T_P \cdot P \cdot D(1 - \frac{D}{P})} \cdot \hat{\pi} \cdot T_P \cdot P \quad (9)$$

و هزینه‌ی مورد انتظار کمبود برابر است با:

$$E(B) =$$

$$\pi(P - D)E(t_r) + \frac{((P - D)E(t_r))^r}{2E(T_P) \cdot P \cdot D(1 - \frac{D}{P})} \cdot \hat{\pi} \cdot E(T_P) \cdot P \quad (10)$$

۲.۳.۳ هزینه‌ی مورد انتظار کیفیت

هزینه‌ی کیفیت در هر دوره برابر است با:

$$E(C) =$$

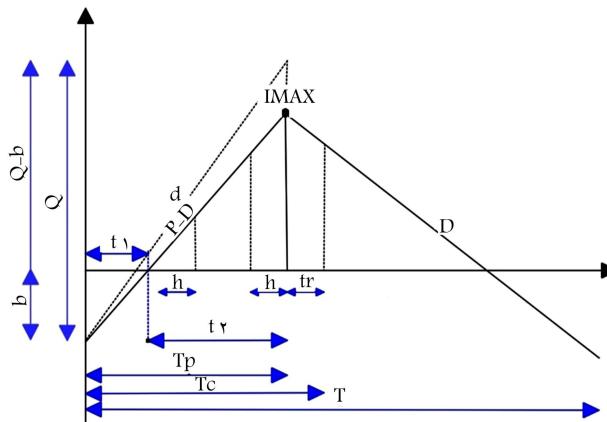
$$[(D_s - D_r) \int_0^{m_b} xf(x)dx +$$

$$(D_r - D_s) \sum_{j=1}^{m-1} w_j \Delta F(w_j)] +$$

$$[D_s h \sum_{j=1}^m j \bar{F}(w_{j-1})] + [\alpha Y \sum_{j=1}^{m-1} \bar{F}(w_j)]$$

$$+ D_s \beta h (\sum_{j=1}^{m-1} j \Delta F(w_j) \sum_{i=j+1}^m \beta^{i-j-1})] + [W] + [(a + bn)(1 +$$

$$\sum_{j=1}^{m-1} \bar{F}(w_j) + \beta \sum_{j=1}^{m-1}$$



شکل ۱. یک دوره از مدل یکپارچه‌ی تعیین مقدار تولید اقتصادی و طراحی نمودار کنترلی.

جواب اولیه شروع به حرکت می‌کند و بهترین جواب را از بین همسایه‌های فعلی انتخاب می‌کند. در صورتی که این جواب در فهرست ممنوع قرار نداشته باشد به سمت آن حرکت می‌کند. چنان‌چه بهترین جواب همسایگی در فهرست ممنوع باشد، در صورتی که از بهترین جواب یافته شده بهتر باشد به سمت آن حرکت می‌کند. حرکت‌های ممنوع پس از مدتی از فهرست خارج می‌شوند و حرکت‌های جدید به فهرست اضافه می‌شود. در واقع، نحوه‌ی ورود و خروج جواب‌ها به فهرست ممنوع به صورت FIFO است. در این تحقیق با توجه به مختلط بودن فضای جواب، برای استفاده از الگوریتم جستجوی ممنوع برای تولید همسایه و حرکت به سمت بهترین همسایه، انتخاب تصادفی یک متغیر و اضافه کردن یا کم کردن (به صورت تصادفی) مقدار تصادفی از بازه‌ی (t_1, t_2) استفاده شده است؛ مشابه کار سیاری^[۲۲] که برای جستجوی همگن فضای جواب کره‌هایی را در نظر گرفته که مرکز آن‌ها جواب فعلی با شعاع‌های h_i است. بنابراین، فضای جواب در تحقیق سیاری به تاج‌های C^6 که از رابطه‌ی زیر پیروی می‌کنند، تبدیل می‌شود.

$$C_i(s, h_{i-1}, h) = \{s' | h_{i-1} \leq \|s' - s\| \leq h_i\} \quad (23)$$

همچنین مشابه کار سیاری و همکاران^[۲۳] که به جای در نظر گرفتن کره، فضای همسایگی را به صورت فراماستطیل‌های^۷ در نظر گرفته‌اند، الگوریتم مورد استفاده در پژوهش حاضر به‌ماین صورت است که در همسایگی هر جواب در بازه‌ی (t_1, t_2) ، که به NN (تعداد همسایه‌ها) قسمت مساوی تقسیم شده است، یک جواب شدنی به صورت تصادفی انتخاب و مقدار تابع هدف برای آن محاسبه می‌شود و در هر تکرار NN همسایه تولید می‌شود. بدین ترتیب فهرست ممنوع مورد استفاده ماتریسی است که سطرهای آن متغیرها و ستون‌های آن بازه‌هایی است که در فاصله‌ی (t_1, t_2) ایجاد شده‌اند. در هر تکرار «حرکت»^۸ از جواب فعلی به جواب بهتر در همسایگی در فهرست ممنوع ذخیره می‌شود و تعداد معین تکرار در فهرست ممنوع باقی می‌ماند. توجه شود که جواب اولیه‌ی مورد استفاده به صورت تصادفی ایجاد می‌شود.

۴. نتایج عددی

برای به دست آوردن ترکیب مناسب پارامترهای الگوریتم فرالبتکاری مورد استفاده و تولید نتایج بهتر در مدل معرفی شده در این تحقیق از روش تنظیم پارامتر استفاده شده است. روش کار به این صورت است که با تغییر پارامترهای مرتبط با الگوریتم و

با اضافه کردن زمان تعمیر یا اقدامات پیش‌گیرانه زمان کل مورد انتظار دوره‌ی کیفیت برابر است با:

$$E(T_q) = t_r + E(t_1) + E(t_2) \quad (15)$$

۴.۳. مدل

تابع هدف یا هزینه‌ی کل مورد انتظار در هر دوره برابر با حاصل جمع هر یک از هزینه‌های تعریف شده در بخش‌های ۱.۳.۳ و ۲.۳.۳ است؛ بنابراین، هزینه‌ی مورد انتظار کل به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$ETC = \frac{C_s + E(H) + E(B) + E(C)}{E(T)} \quad (16)$$

از مدل کلاسیک تولید اقتصادی می‌دانیم که:

$$T = T_p * P/D \quad (17)$$

بنابراین، با ضرب سمت دوم رابطه‌ی ۱۷ در هر یک از هزینه‌ها، هزینه‌ی کل مورد انتظار برابر است با:

$$ETC = \frac{\frac{D}{P} C_s + \frac{1}{r}(P - D)E((T_p - t_1)^r)C_h + \frac{1}{r}(P - D)E(t_1^r)\hat{p} + E(T_p)p(P - D)E(t_1) + E(C)\frac{D}{P}}{E(T_p)} \quad (18)$$

محدودیت فضای انبار بیان‌گر این است که فضای اشغالی توسط بیشینه موجودی به علاوه‌ی فضای راهرو نباید از حدداشت فضای در دسترس بیشتر شود (رابطه‌ی ۲۱) و محدودیت سطح خدمت بیان‌گر این است که نسبت کمبود به تولید باید از ضریب اینمی قابل قبول بیشتر باشد که از رابطه‌ی ۱۹ حاصل می‌شود.

$$\frac{B}{TD} \leq \varepsilon \quad (19)$$

با توجه به شکل ۱:

$$T = \frac{T_p P}{D} \quad (20)$$

مدل یکپارچه به صورت زیر است:

$$Minz = ETC$$

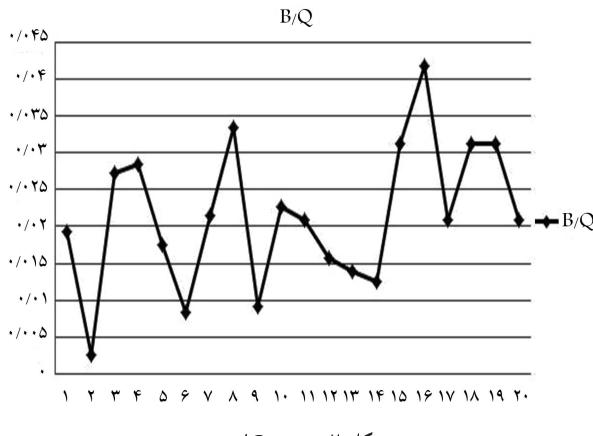
S.t

$$\mu I_m(1 + \tau) \leq S_m \quad (21)$$

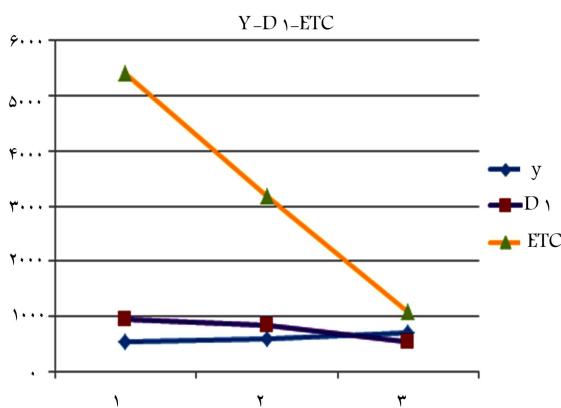
$$\frac{B}{T_p P} \leq \varepsilon \quad (22)$$

۴.۳. روش حل الگوریتم جستجوی ممنوع

الگوریتم جستجوی ممنوع از جمله الگوریتم‌های فرالبتکاری پر کاربرد در حل مسائل بهینه‌سازی است که توسط گلوور^[۲۴] معرفی شده است و یکی از مهم‌ترین مزیت‌های آن جلوگیری از همگراشدن به جواب‌های بهینه‌ی محلی و کاهش ریسک مسیرهای نامناسب است. سازوکار این الگوریتم به این صورت است که از یک



شکل ۲. نسبت Q/b



شکل ۳. نتیجه‌هی تغییرات هزینه‌هی کیفیت.

و این که بازهی تغییرات دو هزینه‌ی مذکور تقریباً برابر است، اثر هزینه‌ی کیفیت زمانی که فرایند خارج از کنترل است، بسیار بیشتر از هزینه‌ی هشدار نادرست است. می‌دانیم که هر هشدار نادرست احتمال خارج از کنترل نشان داده شدن فرایند توسط نمودار کنترلی در صورتی که فرایند تحت کنترل است (خطای نوع یک)، می‌باشد. از طرفی هزینه‌ی کیفیت خارج از کنترل زمانی به سیستم اعمال می‌شود که فرایند خارج از کنترل باشد، اما نمودار کنترلی هشداری نداده است (خطای نوع دو). بنابراین، اثر هزینه‌ی خطای نوع دو بیشتر از خطای نوع یک است. در شرایط واقعی چنانچه برآورد هزینه‌های مذکور تقریباً یکسان باشد، بهتر است تمام هشدارها بررسی شود، حتی اگر تعداد هشدارهای نادرست قابل توجه باشد.

۵۔ نتیجہ گیری

افزایش هزینه‌ها به دلیل تولید اقلام معیوب، از جمله هزینه‌های دوباره‌کاری، اقلام بازگشتی و ... و از طرف دیگر هزینه‌ی از دست دادن اعتبار و کاهش رضایت مشتری از مشکلاتی است که صنایع تولیدی با آن مواجه هستند. می‌توان با استفاده از نمودار کترولی که مدل این تحقیق به دنبال طراحی بهینه‌ی آن است، اطلاعات مفیدی برای بهبود کارایی فرایند به دست آورد و هزینه‌ها را کاهش و بازده کارها را افزایش داد. محققان سیاری در سال‌های گذشته به بررسی مسئله‌ی تولید اقتصادی با در نظر گرفتن تولید کالای ناقص یا با سطح کیفیت نامطلوب

جدول ٢. مقادیر بهینه‌ی تنظیم پارامتر الگوریتم جستجوی ممنوع.

- $\Delta V_1/V_1$	b_1	V	Lim
- $V A_1/V_0$	b_2	10	NN
$V_1/V_2 V_1$	b_3	$V_2 V_1/V_1$	b_1
$V_2/V_0 V_2$	b_4	$-V_0 V_2/V_2$	b_2

ثابت نگه داشتن پارامترهای مرتبه با مدل به تعداد دفعات مشخصی مدل با استفاده از نرم افزار متلب اجرا می شود. با استفاده ازتابع رگرسیون غیرخطی درجه دو رابطه‌ی بین هزینه‌ی کل مورد انتظار و مقادیر مختلف پارامترهای مرتبه با الگوریتم‌های مورد استفاده حاصل شده است. سپس با استفاده از نرم‌افزار گمز و بهینه‌سازی، بهترین مقادیر پارامترها تعیین شده‌اند. پارامترهای مرتبه با الگوریتم جستجوی ممنوع شامل تعداد همسایه NN و تعداد تکرارهایی که یک جواب در فورست ممنوع باقی می‌ماند Lim هستند. تابع رگرسیون غیرخطی مرتبه با الگوریتم جستجوی ممنوع به صورت زیر است:

$$Z = b_{\text{v}} + b_{\text{r}} Lim + b_{\text{r}} NN + b_{\text{r}} Lim^{\text{r}} + b_{\text{d}} NN^{\text{r}} \\ + b_{\text{s}} Lim.NN \quad (14)$$

مدل بهینه‌سازی مرتبط با تنظیم پارامتر الگوریتم جستجوی ممنوع با تابع هدف رابطهٔ ۲۴ با توجه به محدودیت‌های زیر کمینه می‌شود.

$$\gamma \leq Lim \leq \omega \quad (25)$$

$$\mathfrak{f} \leq NN \leq 10 \quad (26)$$

با توجه به مقادیر بهینه‌ی مربوط به پارامترها (جدول ۲) و با توجه به دو محدودیت فضای انبار و سطح خدمت سعی شده است با در نظر گرفتن مقادیر مختلف برای پارامترهای بیشینه‌ی فضای انبار و حداقل سطح خدمت مقادیر بهینه‌ی مقدار تولید و کمبود و همچنین هزینه‌ی کل مورد انتظار محاسبه شود. برای تولید این مثال‌ها مقادیر پارامترهای Y , S_m , $\hat{\pi}$, C_h , P , D , D_1 , α و ε به ترتیب در بازه‌های $(5000-950)$, $(5500-1000)$, $(16000-21000)$, $(15000-20000)$, $(10000-11000)$, $(5000-7000)$, $(500-500)$ و $(100-500)$ تغییر کرده‌اند. انتخاب این مقادیر بر اساس تحقیقات سلاماس نیا و همکاران^[۲۰] و پن و همکاران^[۲۱] است. با توجه به نتایج حاصل از حل مدل با استفاده از الگوریتم جست‌وجوی ممنوع حاصل رابطه‌ی b/Q در بازه‌ی $(4000-5000)$ (شکل ۲) است که نشان‌دهنده این است که مدل با هدف کاهش هزینه‌ی کل چه درصدی از کل مقدار تولید را به تأمین کمبود اختصاص می‌دهد و با توجه به بازدهی به دست آمده برای نسبت ذکر شده به نظر می‌رسد مدل به دنبال کاهش میزان کمبود است. با توجه به این نتیجه، به نظر می‌رسد که کاهش میزان کمبود و نگهداری موجودی بیشتر تا جایی که محدودیت فضای انبار اجازه می‌دهد در کاهش هزینه‌ها و در نتیجه افزایش سود مؤثر است. با افزایش بیشینه‌ی ظرفیت انبار و ثابت نگهداشت سایر پارامترها و جواب اولیه‌ی یکسان برای شروع، بیشینه‌ی موجودی و مقدار بهینه‌ی تولید و هزینه نیز افزایش و با کاهش هزینه‌ی کیفیت زمانی که فرایند خارج از کنترل است و ثابت نگهداشت نگهداشت سایر پارامترها و جواب اولیه‌ی یکسان برای شروع هزینه‌ی کل مورد انتظار کاهش یافته است که منطقی به نظر می‌رسد. همچنین کاهش هزینه‌ی کیفیت زمانی که فرایند خارج از کنترل است هم زمان با افزایش هزینه‌ی هر هشدار نادرست هم روند کاهشی در هزینه‌ی کل را نشان می‌دهد (شکل ۳). با توجه به شکل ۲

مهره) است که یکی از مهم‌ترین ثمرات عینی آن افزایش بهرهوری در فرایند تولید است.

پیشنهادهایی برای گسترش تحقیق و توسعه‌ی مدل ارائه شده:

- در نظر گرفتن کمبود به صورت پس افت جزئی؛
- در نظر گرفتن چند انحراف با دلیل به جای یک انحراف با دلیل؛
- در نظر گرفتن مسئله‌ی کمبود که موقع آن در سیستم‌های تولید وجودی یک اتفاق بسیار رایج است، اصلًا در این تحقیقات در نظر گرفته نشده است. در این پژوهش مدل یکپارچه‌ی تعیین مقدار تولید اقتصادی و طراحی نمودار کنترلی با در نظر گرفتن عدم قطعیت در مقدار تقاضا یا هر یک از پارامترهای دیگر؛
- استفاده از روش‌های فرابتکاری دیگر و بررسی و مقایسه‌ی جواب‌های به دست آمده با پژوهش حاضر؛
- هر چه بازه‌ی مورد بررسی در الگوریتم جست‌وجوی ممنوع کوچک‌تر در نظر گرفته شود ۷ جواب دقیق‌تری حاصل می‌شود؛ به همین دلیل برای تحقیقات آتی پیشنهاد می‌شود که بازه‌ی جای ($1 - 1, 1$)، به صورت ($1 / 0 \times 1, 0 / 1 - 0$) در نظر گرفته شود؛
- در نظر گرفتن فرضیاتی مانند تخفیف و تخفیف جزئی در مدل تولید اقتصادی؛
- در نظر گرفتن سطوح مختلف نگهداری و تعمیرات و بررسی اثر آن.

پرداخته‌اند. از طرف دیگر نویسنده‌گان بسیاری به توسعه‌ی مدل‌های کنترل کیفیت با استفاده از ابزارهای کنترل کیفیت آماری پرداخته‌اند. اما متأسفانه تعداد کمی از تحقیقات انجام شده این دو مسئله‌ی مهم، یعنی تعیین مقدار تولید اقتصادی و کنترل کیفیت با استفاده از ابزارهای کنترل کیفیت آماری، را در کنار یکدیگر بررسی کرده‌اند. همچنین مسئله‌ی کمبود که موقع آن در سیستم‌های تولید وجودی یک اتفاق بسیار رایج است، اصلًا در این تحقیقات در نظر گرفته نشده است. در این پژوهش مدل یکپارچه‌ی تعیین مقدار تولید اقتصادی و طراحی نمودار کنترلی با در نظر گرفتن کمبود توسعه داده شده است و به منظور نزدیک‌تر کردن هر چه پیشتر مدل توسعه داده شده به دنیای واقعی دو محدودیت فضای انبار و سطح خدمت نیز بررسی شدند. انتخاب دو محدودیت ذکر شده به این دلیل بوده است که این دو محدودیت از رایج‌ترین محدودیت‌هایی اند که تولیدکننده با آن‌ها مواجه می‌شود. به منظور اعتبارسنجی مدل ارائه شده از الگوریتم فرابتکاری جست‌وجوی ممنوع استفاده شده است. همچنین برای تولید جواب‌های هر چه بهتر ابتدا مقادیر بهینه‌ی پارامترهای الگوریتم فرابتکاری با استفاده از تنظیم پارامتر بهوسیله‌یتابع رگرسیون غیرخطی و استفاده از نرم‌افزار گمز برای بهینه‌سازی، به دست آمده است. مدل توسعه داده شده در این مقاله علاوه بر فواید نظری برای دانشجویان و محققان این رشته، دارای فایده‌ی عملی برای صنایع مرتبط (تولید انواع قطعات مانند پیچ و

پانوشت‌ها

1. random causes
2. assignable causes
3. interior penalty function
4. acceptance sampling
5. neutrosophic
6. crowns
7. hyper rectangular
8. movement

منابع (References)

1. Montgomery, Douglas, C., *Introduction to Statistical Quality Control*, John Wiley & Sons, New York (2009).
2. Rosenblatt, M.J. and Lee, H.L. "Economic production cycles with imperfect production processes", *IIE transactions*, **18**(1), pp. 48-55 (1986).
3. Porteus, E.L. "Optimal lot sizing, process quality improvement and setup cost reduction", *Operations Research*, **34**(1), pp. 137-144. (1986).
4. Hariga, M. and Ben-Daya, M. "Note: the economic manufacturing lot-sizing problem with imperfect production processes: bounds and optimal solutions", *Naval Research Logistics (NRL)*, **45**(4), pp. 423-433 (1998).
5. Salameh, M.K. and Jaber, M.Y. "Economic production quantity model for items with imperfect quality", *International Journal of Production Economics*, **64**(1-3), pp. 59-64 (2000).
6. Sana, S.S., Goyal, S.K. and Chaudhuri, K. "An imperfect production process in a volume flexible inventory model", *International Journal of Production Economics*, **105**(2), pp. 548-559 (2007).
7. Wee, H.M., Yu, J. and Chen, M.C. "Optimal inventory model for items with imperfect quality and shortage backordering", *Omega*, **35**(1), pp. 7-11 (2007).
8. Yoo, S.H., Kim, D. and Park, M.S. "Lot sizing and quality investment with quality cost analyses for imperfect production and inspection processes with commercial return", *International Journal of Production Economics*, **140**(2), pp. 922-933 (2012).
9. Hsu, J.T. and Hsu, L.F. "Two EPQ models with imperfect production processes, inspection errors, planned backorders, and sales returns", *Computers & Industrial Engineering*, **64**(1), pp. 389-402 (2013).
10. Pasandideh, S.H.R., Niaki, S.T.A., Nobil, A.H. and et al. "A multiproduct single machine economic production quantity model for an imperfect production system under warehouse construction cost", *International Journal of Production Economics*, **169**, pp. 203-214. (2015).
11. Al-Salamah, M. "Economic production quantity in batch manufacturing with imperfect quality, imperfect inspection, and destructive and non-destructive acceptance sampling in a two-tier market", *Computers & Industrial Engineering*, **93**, pp. 275-285 (2016).
12. Manna, A.K., Dey, J.K. and Mondal, S.K. "Imperfect production inventory model with production rate dependent defective rate and advertisement dependent de-

- mand”, *Computers & Industrial Engineering*, **104**, pp. 9-22 (2017).
13. Iqbal, M.W. and Sarkar, B. “A model for imperfect production system with probabilistic rate of imperfect production for deteriorating products”, *DJ J. Eng. Appl. Math.*, **4**(1), pp.1-12 (2018).
 14. Nabil, A.H., Afshar Sedigh, A.H., Tiwari, S. and et al. “An imperfect multi-item single machine production system with shortage, rework, and scrapped considering inspection, dissimilar deficiency levels, and non-zero setup times”, *Scientia Iranica*, **26**(1), pp. 557-570 (2019).
 15. Duncan, A.J. “The economic design of X charts used to maintain current control of a process”, *Journal of the American Statistical Association*, **51**(274), pp. 228-242 (1956).
 16. Montgomery, D.C. Prabhu, S.S. and Runger, G.C. “Economic-statistical design of an adaptive X chart”, *International Journal of Production Economics*, **49**(1), pp. 1-15 (1997).
 17. Costa, A.F. De Magalhães, M.S. and Epprecht, E.K. “Constrained optimization model for the design of an adaptive X chart”, *International Journal of Production Research*, **40**(13), pp. 3199-3218 (2002).
 18. Chen, Y.S. and Yang, Y.M. “Economic design of x-control charts with Weibull in-control times when there are multiple assignable causes”, *International Journal of Production Economics*, **77**(1), pp. 17-23 (2002).
 19. Mehmood, R., Riaz, M. and Does, R.J. “Control charts for location based on different sampling schemes”, *Journal of Applied Statistics*, **40**(3), pp. 483-494 (2013).
 20. Nenes, G., Tasias, K.A. and Celano, G. “A general model for the economic-statistical design of adaptive control charts for processes subject to multiple assignable causes”, *International Journal of Production Research*, **53**(7), pp. 2146-2164 (2015).
 21. De la Torre Gutierrez, H. and Pham, D.T. “Estimation and generation of training patterns for control chart pattern recognition”, *Computers & Industrial Engineering*, **95**, pp. 72-82 (2016).
 22. Pasha, M.A., Moghadam, M.B. and Rahim, M.A. “Effects of non-normal quality data on the integrated model of imperfect maintenance, early replacement, and economic design of \bar{x} control charts”, *Operational Research*, **1**, pp. 1-18 (2018).
 23. Aslam, M., Bantan, R.A. and Khan, N. “Design of a control chart for gamma distributed variables under the indeterminate environment”, *IEEE Access*, **7**, pp. 8858-8864 (2019).
 24. Rahim, M.A. “Joint determination of production quantity, inspection schedule, and control chart design”, *IIE Transactions*, **26**(6), pp. 2-11 (1994).
 25. Rahim, M.A. and Ben-Daya, M. “A generalized economic model for joint determination of production run, inspection schedule and control chart design”, *International Journal of Production Research*, **36**(1), pp. 277-289 (1998).
 26. Rahim, M.A. and Ohta, H. “An integrated economic model for inventory and quality control problems”, *Engineering Optimization*, **37**(1), pp. 65-81 (2005).
 27. Ben-Daya, M. “Integrated production maintenance and quality model for imperfect processes”, *IIE Transactions*, **31**(6), pp. 491-501 (1999).
 28. Ben-Daya, M. and Makhdoum, M. “Integrated production and quality model under various preventive maintenance policies”, *Journal of the Operational Research Society*, **49**(8), pp. 840-853 (1998).
 29. Pan, E., Jin, Y., Wang, S. and et al. “An integrated EPQ model based on a control chart for an imperfect production process”, *International Journal of Production Research*, **50**(23), pp. 6999-7011 (2012).
 30. Salmasnia, A., Abdzadeh, B. and Namdar, M. “A joint design of production run length, maintenance policy and control chart with multiple assignable causes”, *Journal of Manufacturing Systems*, **42**, pp. 44-56 (2017).
 31. Glover, F. and Laguna, M. “Tabu search” Springer (1997).
 32. Siarry, P. and Berthiau, G. “Fitting of tabu search to optimize functions of continuous variables”, *International Journal for Numerical Methods in Engineering*, **40**(13), pp. 2449-2457 (1997).
 33. Siarry, P., Chelouah, R. and Siarry, P. “Tabu search applied to global optimization”, *European Journal of Operational Research*, **123**(2), pp. 256-270 (2000).